

# Az Ampère-féle gerjesztési törvény

Mozgó töltések (áramok) mágneses teret hoznak létre.

Vékony vonalas vezetőkre a mágneses térerősség zárt görbére vett integrálja egyenlő a görbe által határolt tetszőleges felületen áthaladó áramok előjeles összegével.

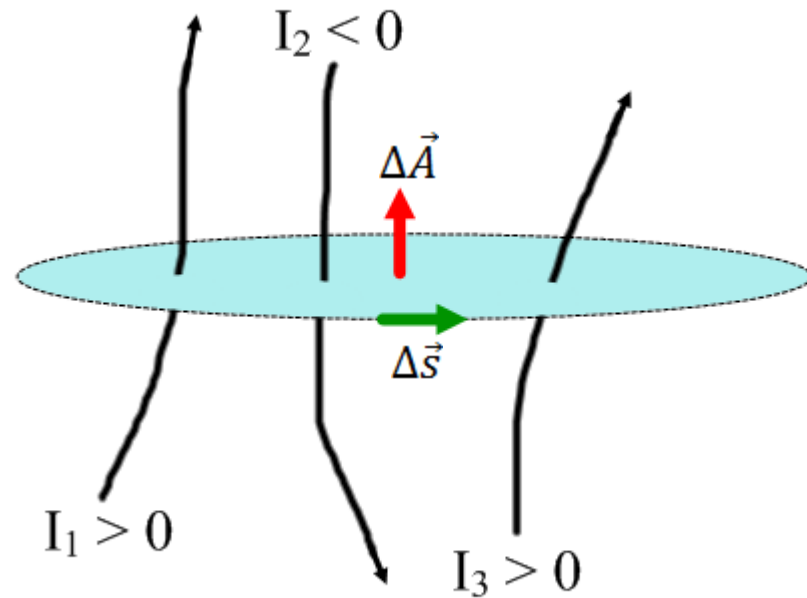
$$\oint_G \vec{H} \cdot d\vec{s} = \sum_i I_i \quad \Delta\vec{A} = \Delta A \vec{n}$$

A normális irányába átfolyó áram **pozitív**.

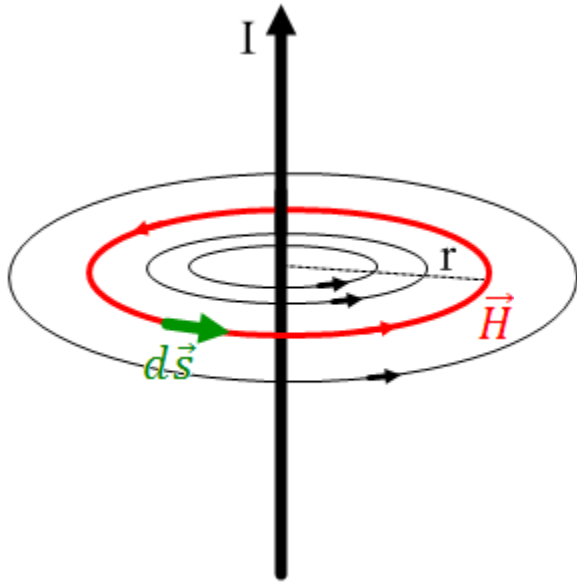
$\Delta\vec{s}$  és  $\vec{n}$  irányát a jobbcsvavar szabály kapcsolja össze.

Az Ampère-féle gerjesztési törvény differenciális (lokális) alakja:

$$\text{rot}\vec{H} = \vec{j}$$



# Alkalmazás: végtelen egyenes vezető tere



$$\oint_G \vec{H} \cdot d\vec{s} = I$$

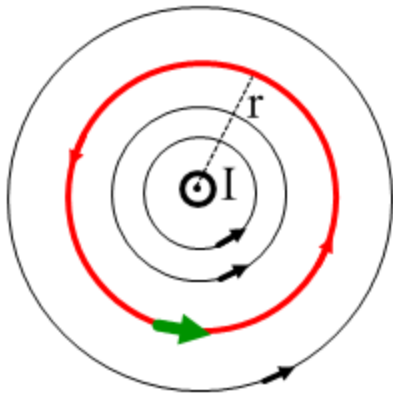
Hengerszimmetria miatt: A térerősség nagysága csak az  $r$  távolságtól függ, iránya pedig tangenciális.

$$d\vec{s} \parallel \vec{H}$$

Tehát: 
$$\oint_G \vec{H} \cdot d\vec{s} = H \oint_G ds = H 2r\pi$$

$$H 2r\pi = I$$

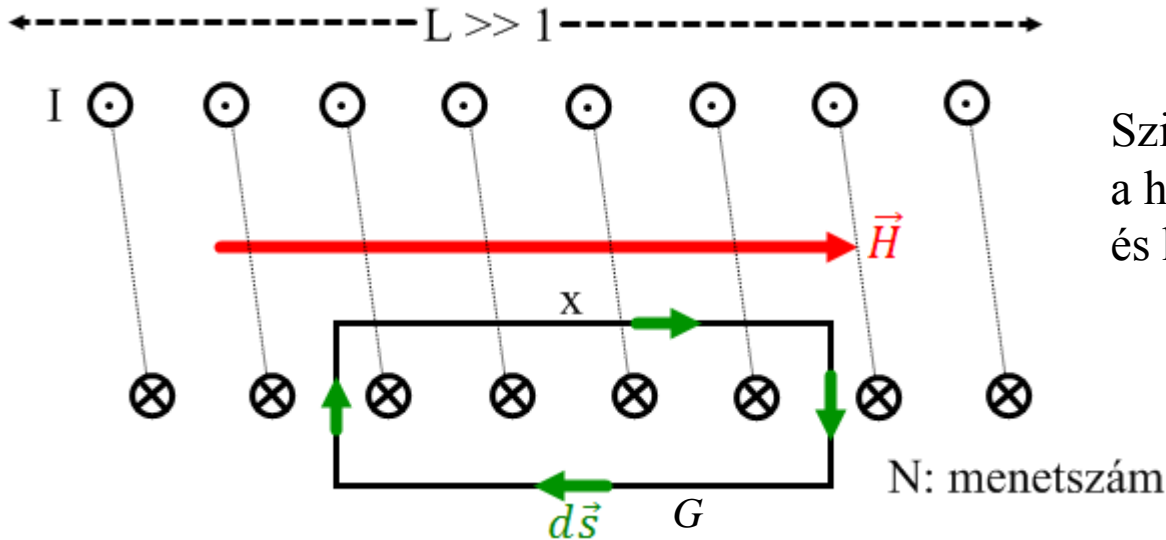
$$H = \frac{I}{2r\pi}$$



Vákuumban vagy levegőben pedig: 
$$B = \frac{\mu_0 I}{2r\pi}$$

**10. feladat**

# Alkalmazás: „végtelen” hosszú egyenes tekercs tere



Szimmetria miatt: A térerősség a hossz tengellyel párhuzamos, és homogén. Kívül „nulla”.

$$\oint_G \vec{H} \cdot d\vec{s} = Hx$$

$$Hx = \frac{NIx}{L} \quad H = \frac{NI}{L}$$

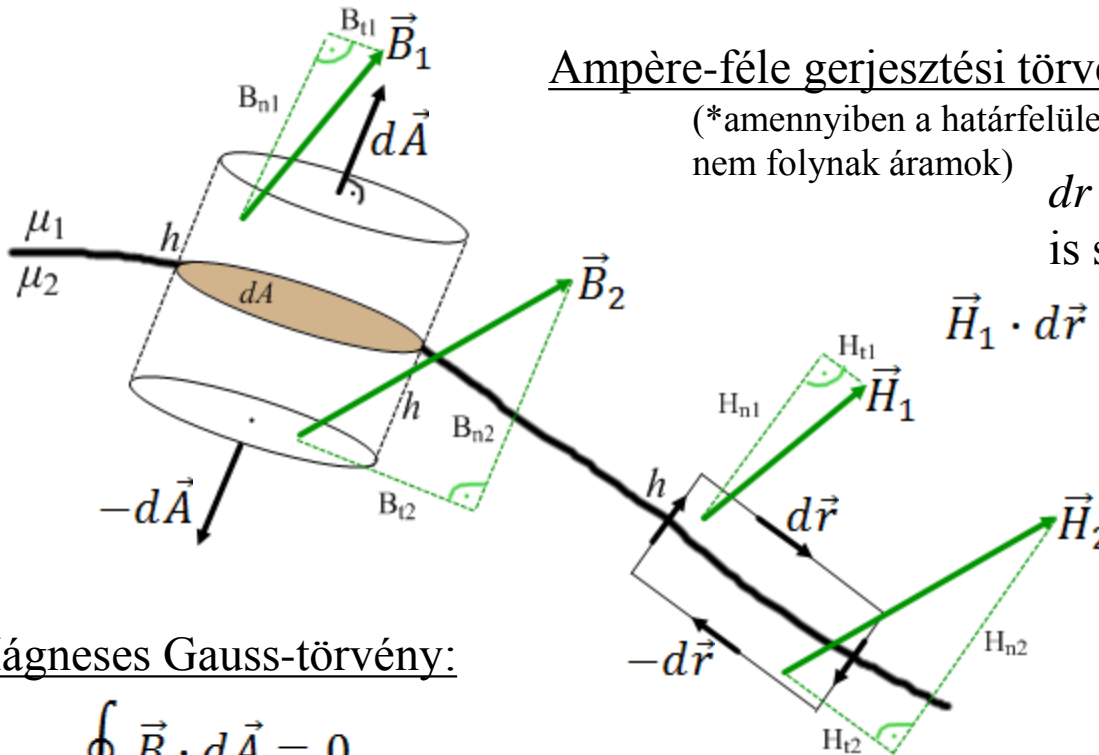
$$\sum_i I_i = \frac{NI}{L} x$$

Vákuumban vagy levegőben pedig:  $B = \mu_0 \frac{NI}{L}$

Ha a tekercsben valamilyen más anyag van:  $B = \mu_0 \mu_r \frac{NI}{L}$

11. feladat

# Határfeltételek\*



Ampère-féle gerjesztési törvény:  $\oint_G \vec{H} \cdot d\vec{r} = 0^*$   
 (\*amennyiben a határfelületen nem folynak áramok)

$dr$  nullához tart,  $h$  még ennél is sokkal gyorsabban tart nullához.

$$\vec{H}_1 \cdot d\vec{r} - \vec{H}_2 \cdot d\vec{r} = H_{1t}dr - H_{2t}dr = 0$$

$$H_{1t} = H_{2t}$$

$$\frac{B_{1t}}{\mu_1} = \frac{B_{2t}}{\mu_2}$$

$$\frac{B_{1t}}{B_{2t}} = \frac{\mu_1}{\mu_2}$$

Mágneses Gauss-törvény:

$$\oint_A \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0$$

$dA$  nullához tart,  $h$  még ennél is sokkal gyorsabban tart nullához.

$$\vec{B}_1 \cdot d\vec{A} - \vec{B}_2 \cdot d\vec{A} = 0$$

$$B_{1n} - B_{2n} = 0$$

$$B_{1n} = B_{2n} \rightarrow \mu_1 H_{1n} = \mu_2 H_{2n} \rightarrow \frac{H_{1n}}{H_{2n}} = \frac{\mu_2}{\mu_1}$$

# Biot-Savart törvény

Egy  $I d\vec{s}$  áramelem az  $\vec{r}$  helyvektorral jelzett  $P$  pontban a következő mágneses indukciót hozza létre:

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{I d\vec{s} \times \vec{r}}{r^3}$$

A  $\{d\vec{s}, \vec{r}, d\vec{B}\}$  jobbsodrású rendszert alkot (vektorszorzat).

Használva az  $\vec{r}$  irányú egységvektort:  $\vec{e}_r = \frac{\vec{r}}{r}$

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi r^2} d\vec{s} \times \vec{e}_r$$

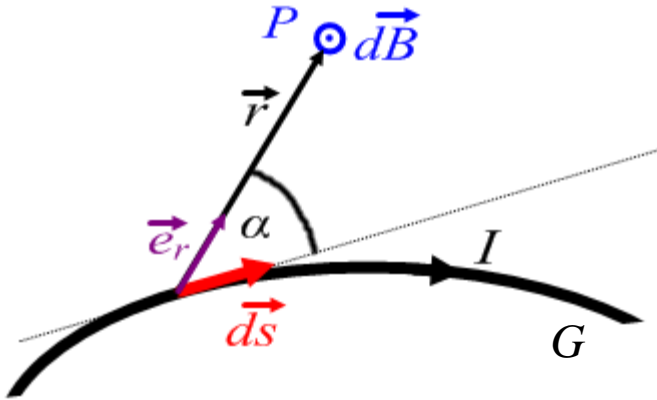
A törvény ezen alakja vákuum vagy levegő esetén érvényes, ahol:  $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$

Ha a közegtől független alakot szeretnénk, akkor felírhatjuk a mágneses térerősségre is:

$$d\vec{H} = \frac{I}{4\pi r^2} d\vec{s} \times \vec{e}_r$$

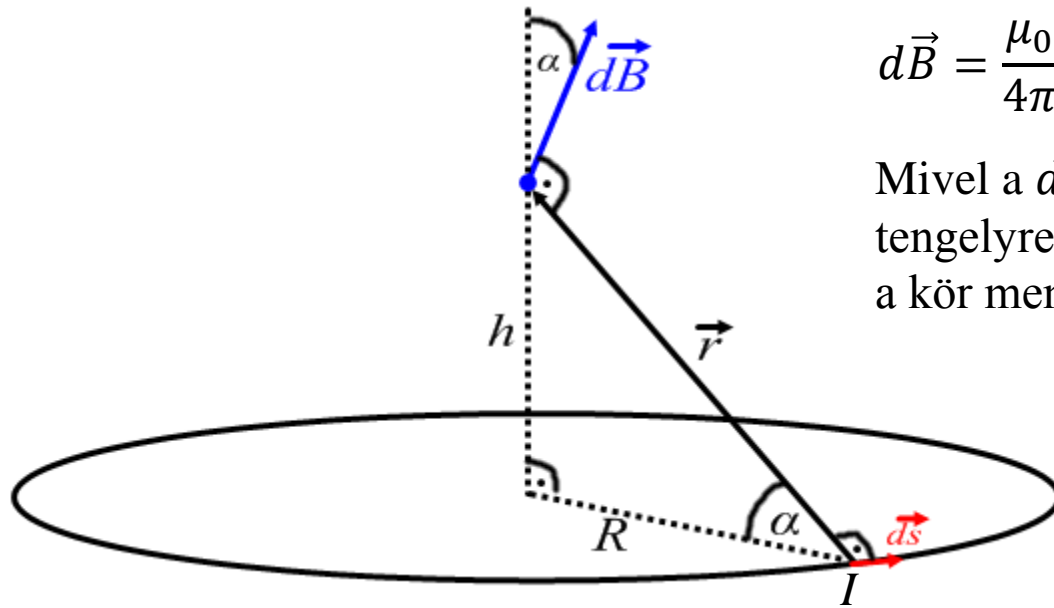
A  $G$  görbe által jelzett kiterjedt áramjárta vezető mágneses indukciójára:

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_G \frac{d\vec{s} \times \vec{r}}{r^3} \quad \text{illetve} \quad \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint_G \frac{d\vec{s} \times \vec{r}}{r^3} \quad \text{ha a } G \text{ görbe zárt (köráram)}$$



# Biot-Savart törvény alkalmazása köráramra\*

Számítsuk ki, hogy milyen mágneses indukciót hoz létre egy  $I$  árammal árt  $R$  sugarú kör alakú vezető a középpontján átmenő tengely mentén:



$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{I d\vec{s} \times \vec{r}}{r^3}$$

Mivel a  $d\vec{s}$  érintőirányú, a középponton áthaladó tengelyre mutató  $\vec{r}$  vektor erre merőleges lesz a kör mentén végighaladva mindenütt:

$$dB = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{Ids \cdot r \cdot \sin 90^\circ}{r^3}$$

$$dB = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{Ids}{r^2} = \frac{\mu_0 I}{4\pi r^2} ds$$

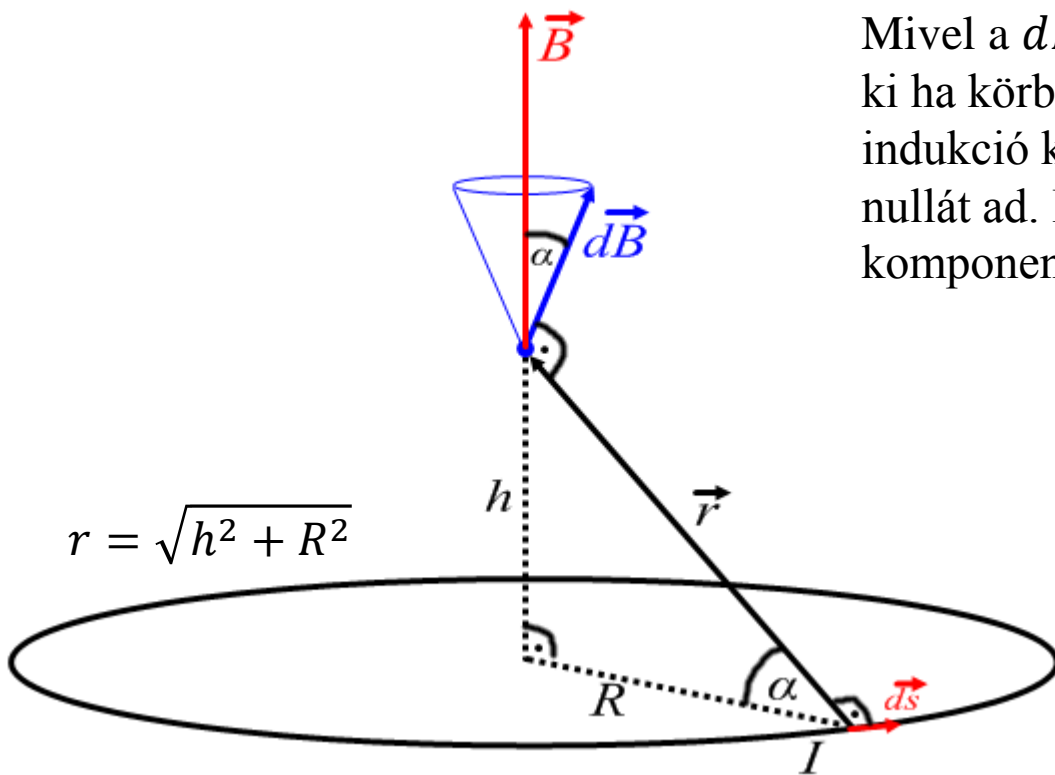
Az  $r$  távolság a körvonal minden pontjára ugyanaz:  $r = \sqrt{h^2 + R^2}$

Tehát a  $dB$  járulék minden pontra ugyanakkora nagyságú a kör mentén végighaladva.

Írányukat tekintve viszont a  $d\vec{B}$  vektorok egy  $\alpha$  nyílásszögű kúpot rajzolnak ki, a merőleges szárú szögek alapján:

$$\cos \alpha = \frac{R}{r} = \frac{R}{\sqrt{h^2 + R^2}}$$

# Köráram mágneses tere\*



Mivel a  $d\vec{B}$  vektorok egy  $\alpha$  szögű kúpot rajzolnak ki ha körbehaladunk a köráram mentén, az eredő indukció körárammal párhuzamos komponense nullát ad. Így aztán csak a tengellyel párhuzamos komponenssel kell számolni:

$$dB \cos \alpha = \frac{\mu_0 I}{4\pi r^2} ds \frac{R}{\sqrt{h^2 + R^2}}$$

Az eredő mágneses indukció:

$$B = \frac{\mu_0 I}{4\pi(h^2 + R^2)} \cdot \frac{R}{\sqrt{h^2 + R^2}} \oint_G ds$$

$$B = \frac{\mu_0 I R}{4\pi(h^2 + R^2)^{3/2}} \cdot 2R\pi = \frac{2\mu_0 I R^2 \pi}{4\pi(h^2 + R^2)^{3/2}}$$

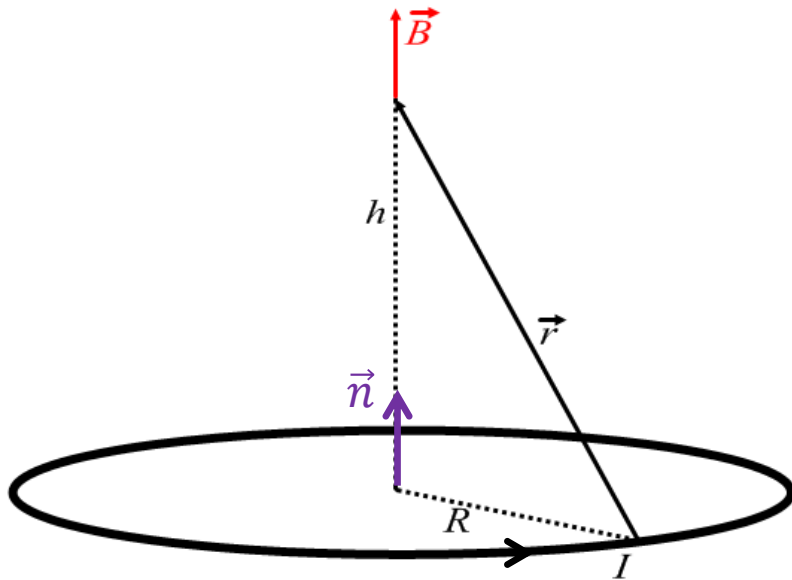
Egyszerűsítve az eredő indukció:

$$B = \frac{\mu_0 I R^2}{2(h^2 + R^2)^{3/2}}$$

A kör középpontjában ( $h = 0$ ) nézve:

$$B = \frac{\mu_0 I R^2}{2(R^2)^{3/2}} = \frac{\mu_0 I}{2R}$$

# Mágneses dipólus által létrehozott mágneses tér\*



Figyelembe véve, hogy az  $R$  sugarú köráram mágneses dipólmomentuma:

$$\vec{m} = IA \cdot \vec{n} = IR^2\pi \cdot \vec{n}$$

Az előző oldalról:

$$B = \frac{2\mu_0 IR^2\pi}{4\pi(h^2 + R^2)^{3/2}} = \frac{\mu_0 \cdot m}{2\pi(h^2 + R^2)^{3/2}}$$

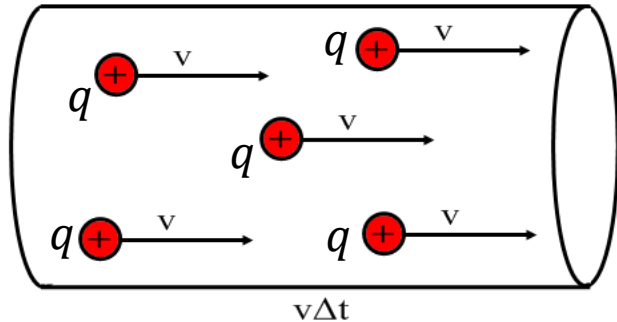
A köráramtól nagy távolságra ( $h \gg R$ ):

$$B = \frac{\mu_0 \cdot m}{2\pi h^3}$$

Az irányokat is figyelembe véve:  $\vec{B} = \frac{\mu_0}{2\pi h^3} \vec{m}$



# Mozgó ponttöltés által létrehozott mágneses tér\*



Az elektromos áramerősség definícióját felhasználva:

$$I = \frac{Q}{\Delta t} = \frac{Nq}{\Delta t}$$

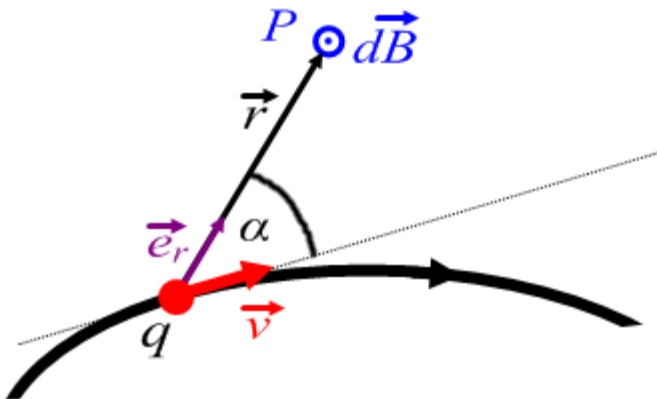
Az áramelem hosszára:  $\Delta s = v\Delta t$

Ezek segítségével a Biot-Savart törvény alapján meghatározható a mozgó ponttöltések által keltett mágneses tér:

$$\Delta \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{I \Delta \vec{s} \times \vec{r}}{r^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{Nq}{\Delta t} \frac{\vec{v} \Delta t \times \vec{r}}{r^3}$$

Egyszerűsítve és  $N$ -el osztva, az egyetlen töltés által okozott mágneses indukció:

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{q \vec{v} \times \vec{r}}{r^3} = \frac{\mu_0 q}{4\pi r^2} \vec{v} \times \vec{e}_r$$

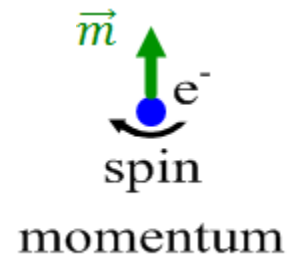
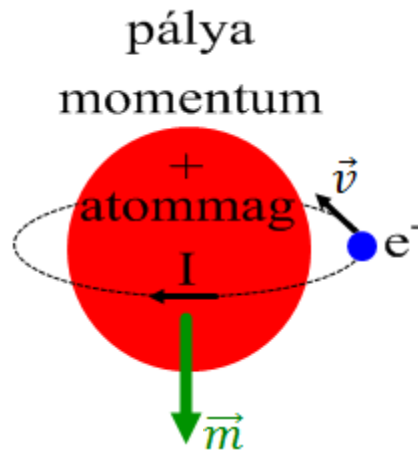


# Anyagok mágneses tulajdonsága

Három fő csoportba sorolhatók:

- diamágnesek
- paramágnesek
- ferromágnesek

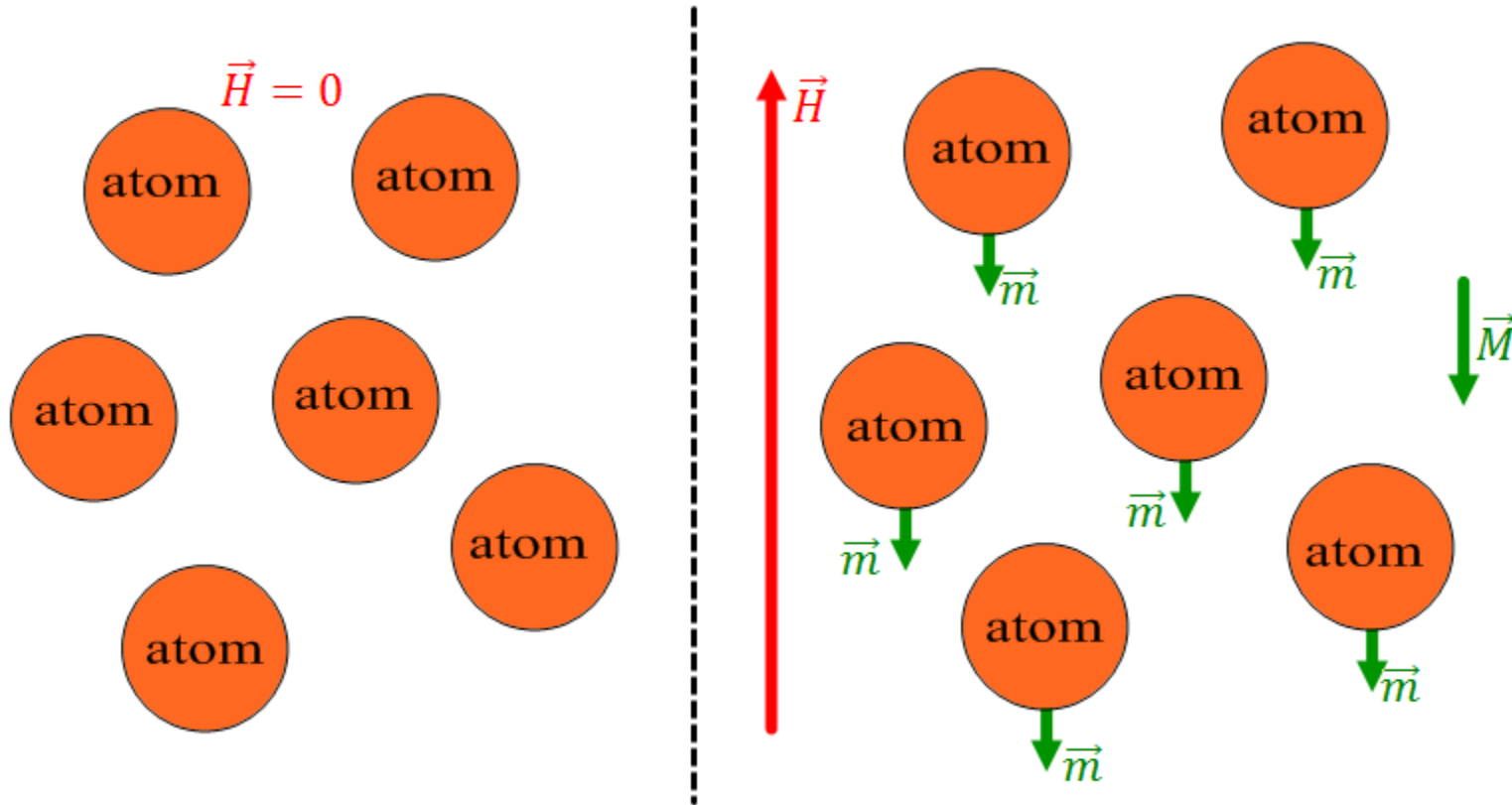
Az atomok mágneses tulajdonságaiért főleg az elektronok felelősek:



Speciális esetben (zárt elektronshéj esetén) ezek kiegyenlítik egymást, és ekkor az atom nem rendelkezik saját mágneses momentummal.

# Diamágnesesek

Diamágneses anyagok atomjai nem rendelkeznek saját mágneses momentummal.



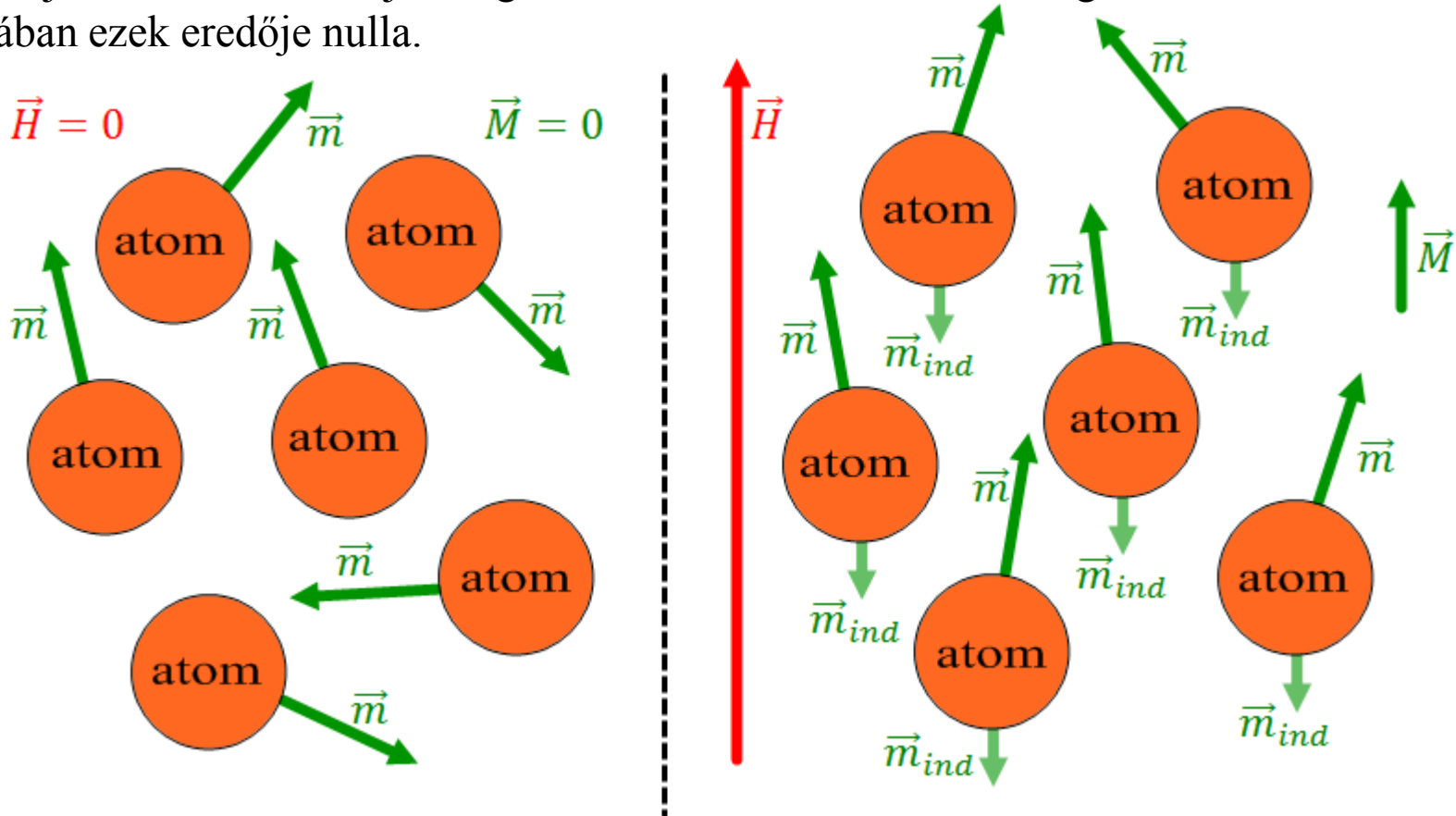
Külső mágneses tér hatására az atomokban mágneses momentum indukálódik.  
Ezek iránya ellentétes a külső térrel (annak hatását gyengíteni igyekeznek – Lenz törvény)

$$\vec{M} = \chi \vec{H} \quad \chi < 0 \quad \chi \approx -10^{-4} \quad \mu_r = 1 + \chi \approx 0.9999$$

Tehát a közegbeli indukció kisebb, mint a vákuumbeli  $\vec{B}_0 = \mu_0 \vec{H}$  indukció.

# Paramágnesek

Az atomjai rendelkeznek saját mágneses momentummal. A hőmozgásuk miatt külső tér hiányában ezek eredője nulla.



Külső tér két hatás: indukált mágneses momentum; saját momentumokat a tér irányába igyekszik befordítani a hőmozgás ellenében. Magasabb hőmérsékleten kevésbé tudja.

$$\chi \approx 10^{-6} - 10^{-3}$$

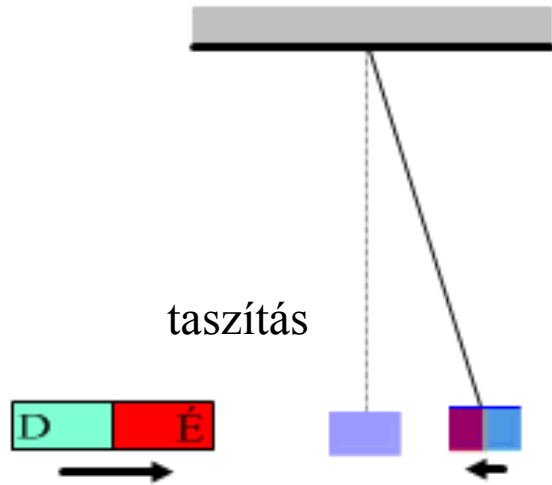
$$\mu_r = 1 + \chi \approx 1.000001 - 1.001$$

Curie-törvény:  $\chi \sim \frac{1}{T}$

# Dia- és Paramágnesek

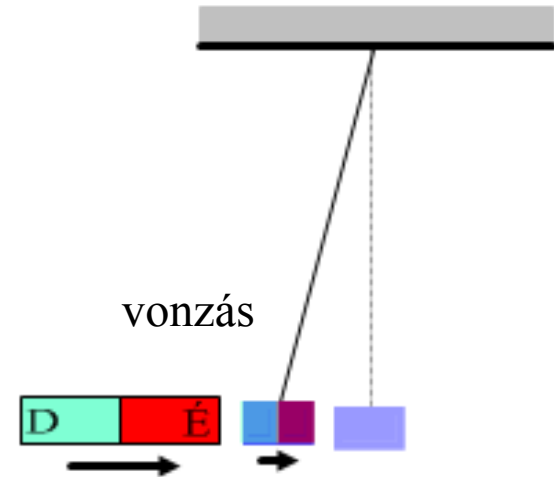
## Diamágnesek:

nemesgázok, víz, ezüst, arany, réz



## Paramágnesek:

alkálifémek, alumínium, volfrám, oxigén



# Ferromágnesek

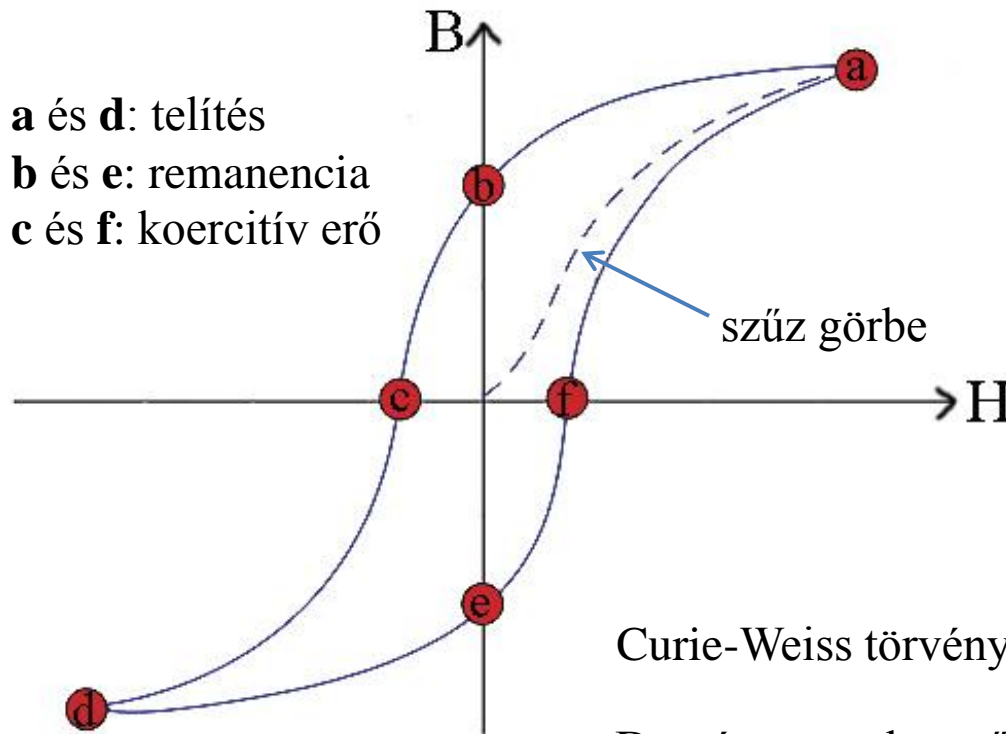
Erősen mágnesezhető anyagok, többé-kevésbé megőrzik mágneseességüket.

pl. vas, kobalt, nikkell

A szuszceptibilitás értéke függ a külső tértől, a lineáris anyagegyenletek nem érvényesek.

$$\mu_r \approx 100 - 1000000$$

Jellemző rájuk a hiszterézis:



Nagy remanenciájú anyagok (kemény) használhatók permanens mágnesnek.

Kis remanenciájú (lágy) anyagok használhatók elektromágnesben és transzformátorban.

A Curie-hőmérséklet fölött a ferromágneses anyagok paramágnesessé válnak.

Visszahűtve a szuszceptibilitás egyre növekszik.

Curie-Weiss törvény:  $\chi \sim \frac{1}{T - T_C}$

Doménes szerkezetűek, a **doménen** belül a saját mágneses dipólmomentumok egy irányba állnak.

# Az elektromágneses indukció jelensége

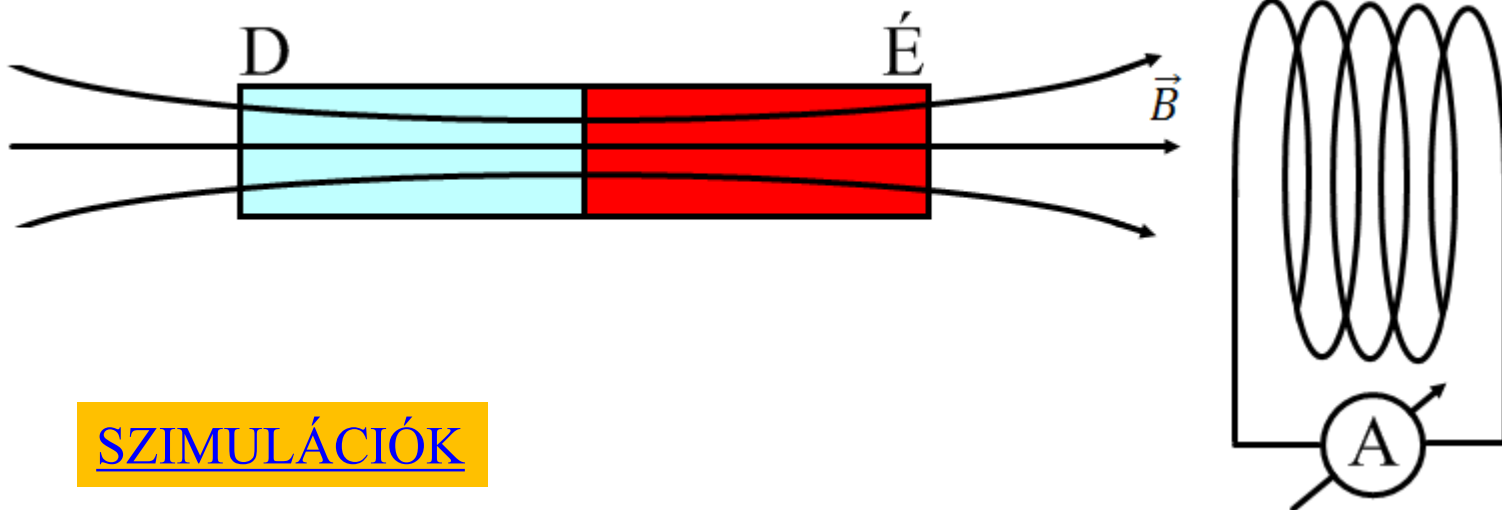
Korábban láttuk, hogy az elektromos áram hatására mágneses tér keletkezik (Ampère-féle gerjesztési törvény)

Kérdés, hogy vajon ez megfordítható-e, és a mágneses tér hatására keletkezhet-e áram:

Ha egy tekercs állandó mágneses térben nyugalomban van akkor semmi nem történik.

Viszont az árammérő kilendül akkor amikor:

- a tekercset vagy a mágnezt mozgatjuk (egymáshoz képest), illetve forgatjuk.
- elektromágnes esetén amikor a teret ki- vagy bekapcsoljuk.



[SZIMULÁCIÓK](#)

# Mozgási indukció

Ha egy vezetőt mágneses térben mozgatunk akkor a benne lévő töltésekre Lorentz-erő hat.

Ez az az idegen erő amely a töltések mozgatásáért felelős:  $\vec{F}_* = \vec{F}_L = q\vec{v} \times \vec{B}$

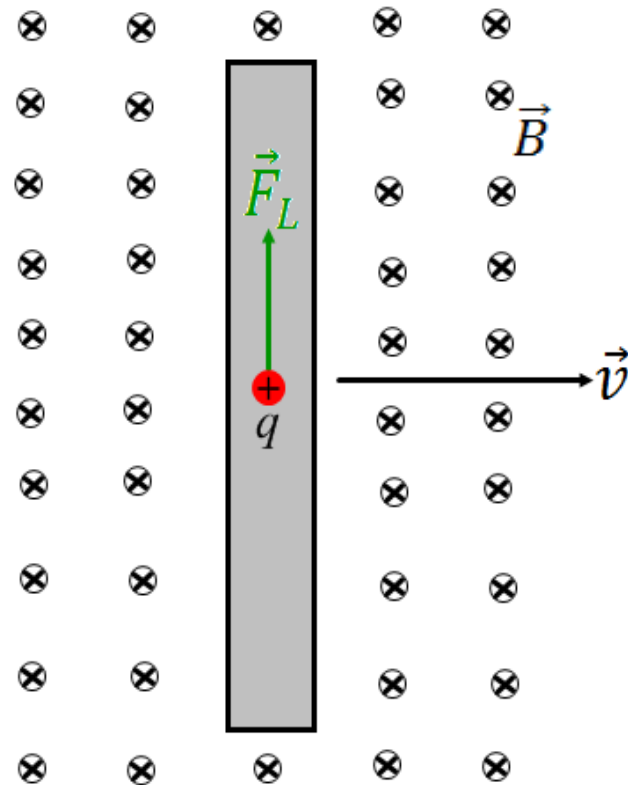
Tehát az idegen térerősség:  $\vec{E}_* = \frac{\vec{F}_*}{q} = \vec{v} \times \vec{B}$

A **Neumann-törvény** megadja a mozgó vezető  $A$  és  $B$  pontja között indukálódó elektromotoros erőt amint az a mágneses térben mozog:

$$\varepsilon_{AB} = \int_A^B \vec{E}_* \cdot d\vec{s} = \int_A^B (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{s}$$

Ebben a jobbra látható egyszerű esetben, ha a rúd hossza  $l$ , az elektromotoros erő:

$$\varepsilon = vBl$$





# Alkalmazás: Lineáris generátor

Ha a mágneses térben mozgó vezető végeit összekötjük egy párhuzamos sínpárral egy  $R$  ellenálláson keresztül, akkor a körben áram folyik.

Az áramerősség: 
$$I = \frac{\varepsilon_{AB}}{R} = \frac{vBl}{R}$$

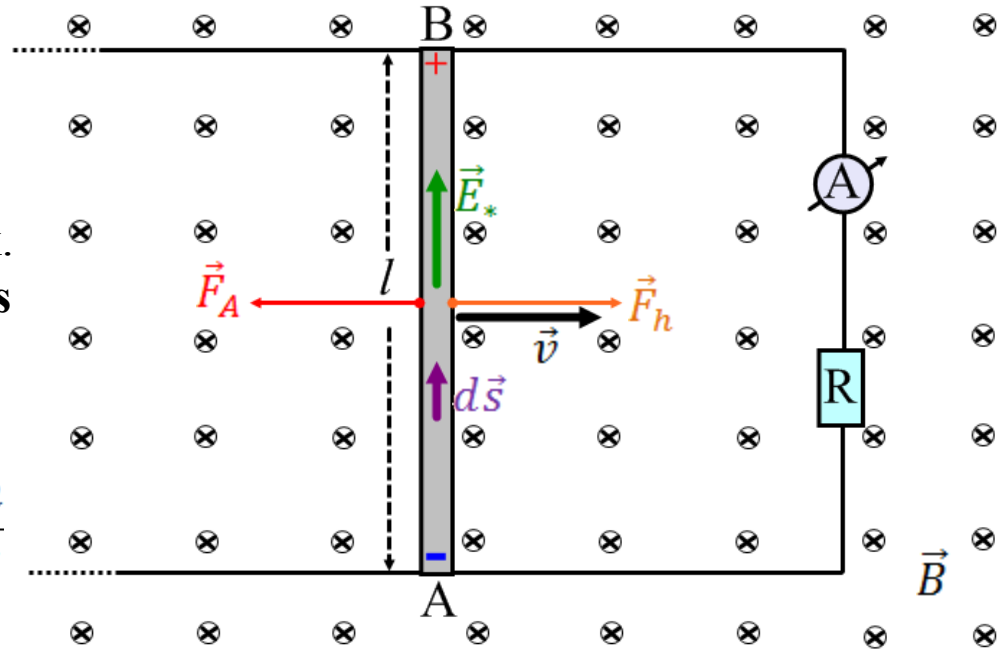
Az áramjárta vezetőre hat az Ampère-erő amit egy húzóerővel kell kompenzálnunk.  
**Mechanikai teljesítményből elektromos teljesítmény a fogyasztón.**

Legyen  $h$  a mozgó rúd és az ellenállás közötti távolság. Ekkor:  $v = -\frac{dh}{dt}$

A **mágneses indukciófluxus** ebben az egyszerű esetben:  $\Phi = BA = Blh$

A mágneses indukciófluxus időderiváltja pedig: 
$$\frac{d\Phi}{dt} = \frac{d(BA)}{dt} = B \frac{dA}{dt} = -Blv = -\varepsilon_{AB}$$

Faraday és Lenz törvénye:  $\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt}$



## 12. feladat

Zárt vezetőhurokban indukált elektromotoros erő egyenlő a hurok által körülfogott mágneses indukciófluxus változási gyorsaságának ellentettjével (másképpen az Ampère-erő segítene!)

# Alkalmazás: Váltakozó áramú generátor

Vezető keret állandó  $\omega$  szögsebességgel forog egy homogén mágneses térben.

Ha kezdetben  $\vec{n} \parallel \vec{B}$  akkor:  $\alpha = \omega t$

A mágneses indukciófluxus az idő függvényében:

$$\Phi = \int_F \vec{B} \cdot d\vec{A} = BA \cos \alpha = BA \cos \omega t$$

A Faraday-Lenz törvényt felhasználva:

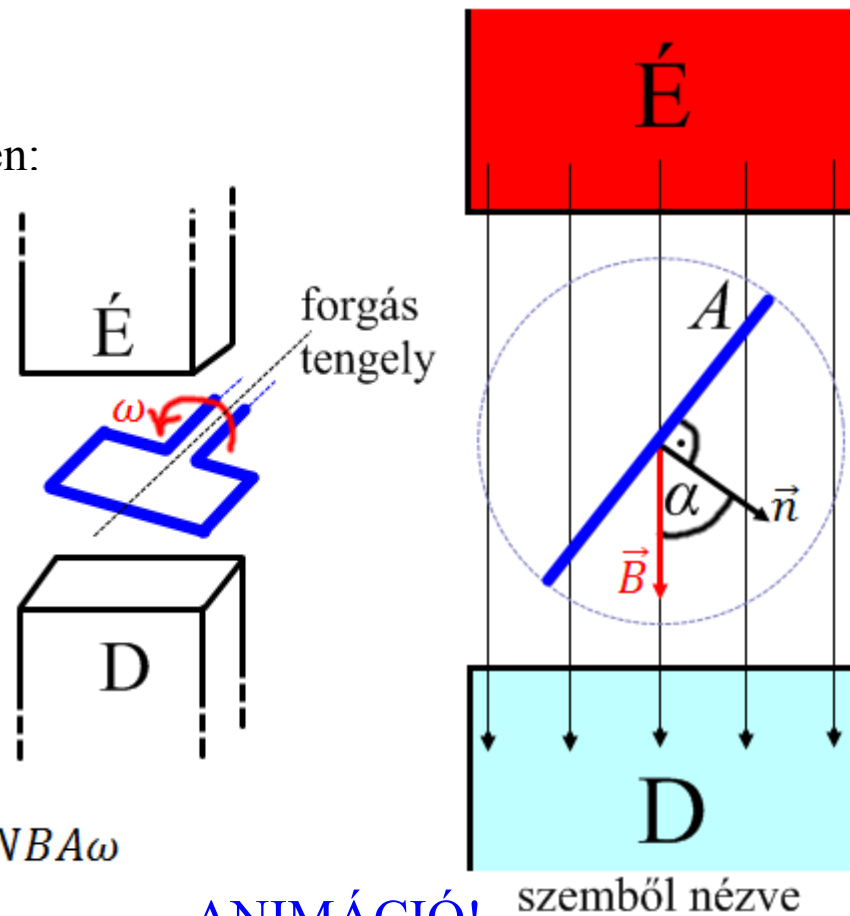
$$\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt} = BA\omega \sin \omega t$$

Ha a keret  $N$  menetből áll:

$$\varepsilon = NBA\omega \sin \omega t$$

Az elektromotoros erő maximális értéke:  $\varepsilon_0 = NBA\omega$

Tehát az indukált elektromotoros erő:  $\varepsilon = \varepsilon_0 \sin \omega t$



[ANIMÁCIÓ!](#)

13. feladat

# A feszültség és áramerősség effektív értéke

A váltakozó áram effektív értéke a hőhatás szempontjából egyenértékű stacionárius (egyen-) áramot jelenti.

Tehát egy periódusidő alatt a fogyasztón az elektromos munkavégzés megegyezik:

$$I_{eff}^2 RT = \int_0^T I^2 R dt$$

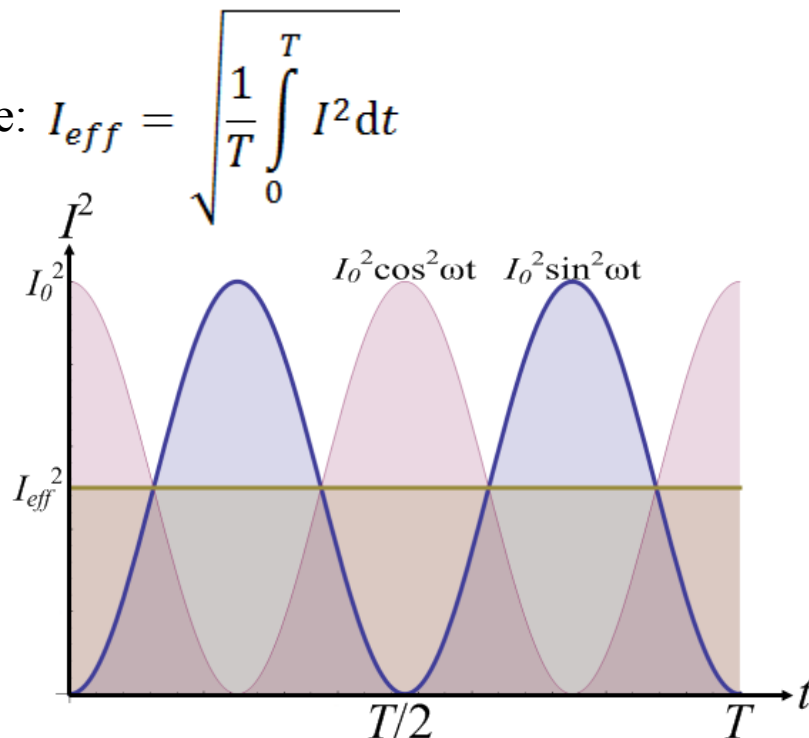
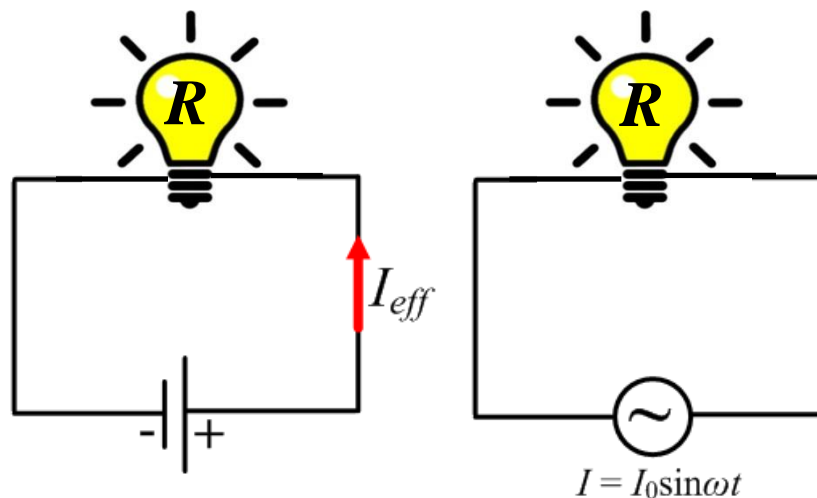
Innen  $R$ -el egyszerűsítve az effektív áramerősségre:  $I_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T I^2 dt}$

Szinuszosan változó áramra:

$$\int_0^T I_0^2 \sin^2 \omega t dt = \frac{I_0^2}{2} \int_0^T 1 dt = \frac{I_0^2 T}{2}$$

Tehát az effektív értékekre:

$$I_{eff} = \frac{I_0}{\sqrt{2}} \quad U_{eff} = \frac{U_0}{\sqrt{2}} \quad (U = IR)$$



# Nyugalmi indukció - Kölcsönös indukció

Láttuk, hogy a mágneses indukciófluxus változása elektromotoros erőt indukál.

A fluxus változhat azért, hogy:

- változik vagy elfordul a felület (mozgási indukció)
- a mágneses tér változik (nyugalmi indukció)

$$\Phi = \int_F \vec{B} \cdot d\vec{A}$$

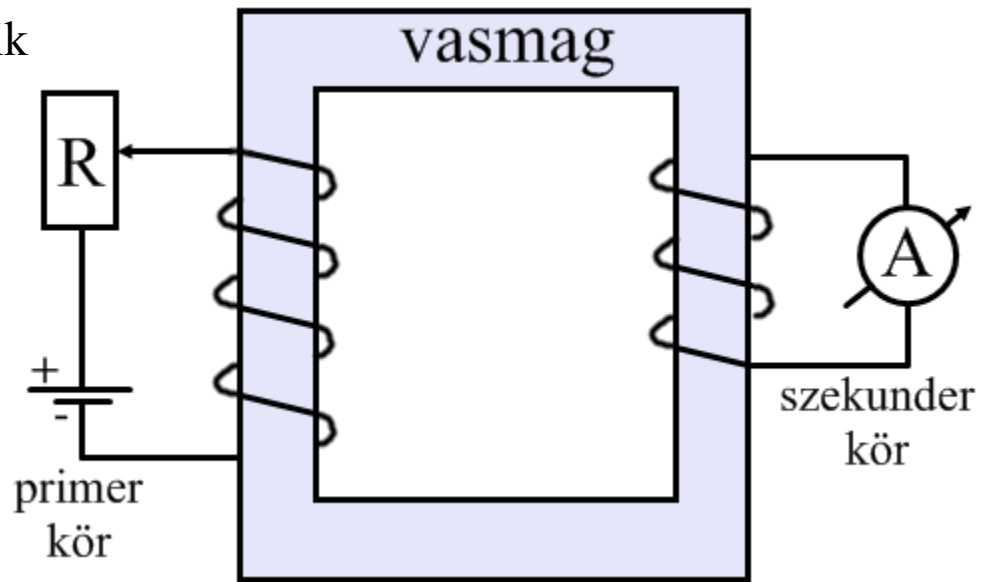
A változtatható ellenállást állítgatva változik az áramerősség és ezáltal a mágneses indukció. Tehát változik a mágneses fluxus. A vasmag biztosítja, hogy ezt szinte teljes mértékben körül fogja a szekunder tekercs.

Amíg a fluxus változik addig a szekunder körben áram folyik.

A magyarázat most nem a Lorentz-erő, hisz a szekunder kör nem mozog.

Az **időben változó mágneses tér elektromos teret indukál** és ez mozgatja a szekunder körben a töltéseket.

Ezt a jelenséget **kölcsönös indukciónak** is nevezzük.

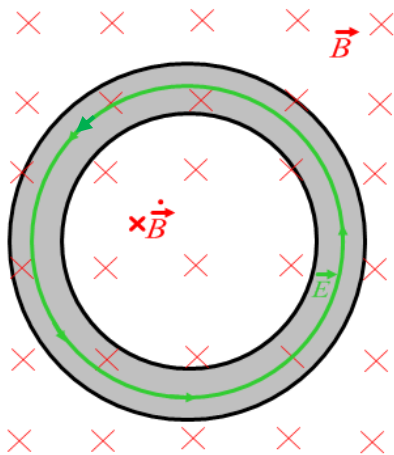


**14. feladat**

# Nyugalmi indukció - Önindukció

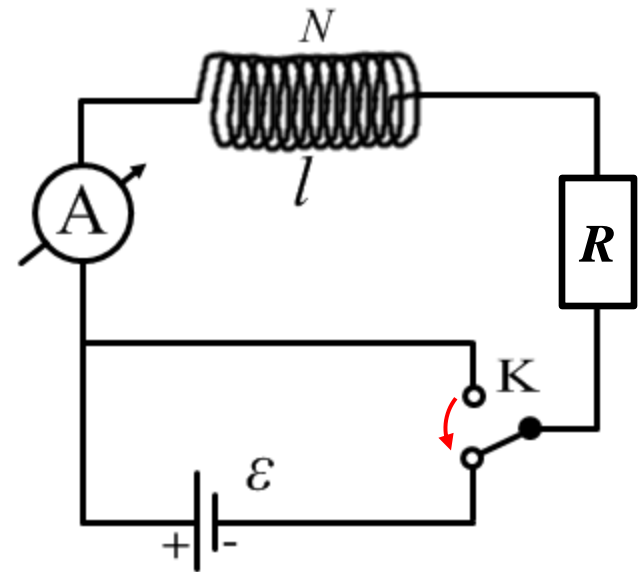
A kapcsoló segítségével a feszültséget ráadhatjuk a tekercsre. Be- és kikapcsolásnál az áramerősség nem ugrásszerűen változik. A változó áram változó mágneses teret kelt, ami egy változó fluxust okoz. Az indukált elektromotoros erő az őt létrehozó hatást próbálja gyengíteni. (**Lenz-törvénye**)

A Faraday-Lenz törvényben az indukált elektromotoros erőt kifejezve az **elektromos térerősség** zárt görbe mentén vett integráljával:



$$\varepsilon_i = - \frac{d\Phi}{dt}$$

$$\oint_G \vec{E} \cdot d\vec{s} = - \frac{d}{dt} \int_F \vec{B} \cdot d\vec{A}$$



Az elektromos térerősség integrálját a Stokes-tétel segítségével átalakítva felületi integrállá, majd állandó, nagyon kicsi felületet véve egy pont körül megkapjuk a lokális alakot:

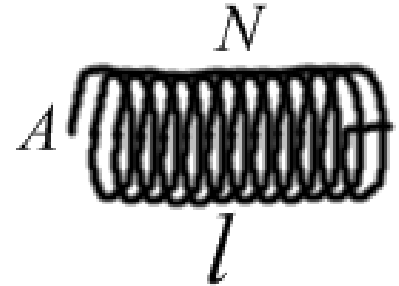
$$\oint_G \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_F \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{A} = - \int_F \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{A} \longrightarrow \text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

A változó mágneses tér által indukált elektromos térerősség örvényes (**nem konzervatív**) és forrásmentes, míg a töltések által létrehozott elektromos tér forrásos és örvénymentes.

# Szolenoid önindukciós együtthatója

Múlt előadáson láttuk, hogy hosszú egyenes tekercs esetén a mágneses térerősség és indukció:

$$H = \frac{NI}{l} \quad B = \frac{\mu NI}{l}$$



Az  $N$  menetes  $A$  keresztmetszetű tekercsre a mágneses indukciófluxus:

$$\Phi = BAN = \frac{\mu NI}{l} AN = \frac{\mu N^2 A}{l} I$$

Tehát a fluxus arányos az őt létrehozó árammal. Az arányossági tényező az **önindukciós együttható** ( $L$ ):

$$\Phi = \frac{\mu N^2 A}{l} I = LI \quad L = \frac{\mu N^2 A}{l} \quad [L] = \frac{Vs}{A} = \text{H(Henry)}$$

A tekercsben indukálódott elektromotoros erő:  $\varepsilon_i = -\frac{d\Phi}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$

A tekercsben lévő mágneses tér energiája:

$$W_M = w_M V = \frac{1}{2} B H A l = \frac{1}{2} \mu H^2 A l = \frac{1}{2} \mu \left( \frac{NI}{l} \right)^2 A l$$

$$W_M = \frac{1}{2} \frac{\mu N^2 A}{l} I^2 = \frac{1}{2} L I^2$$

# Kölcsönös indukciós együttható

Szorosan csatolt szolenoidok esetén a vasmag miatt a menetenkénti mágneses-indukciófluxus ugyanaz, így a fluxusok arányosak a menetszámokkal.

A primer körre váltóáramot csatolva:

$$B_1 = \frac{\mu N_1 I_1}{l_1}$$

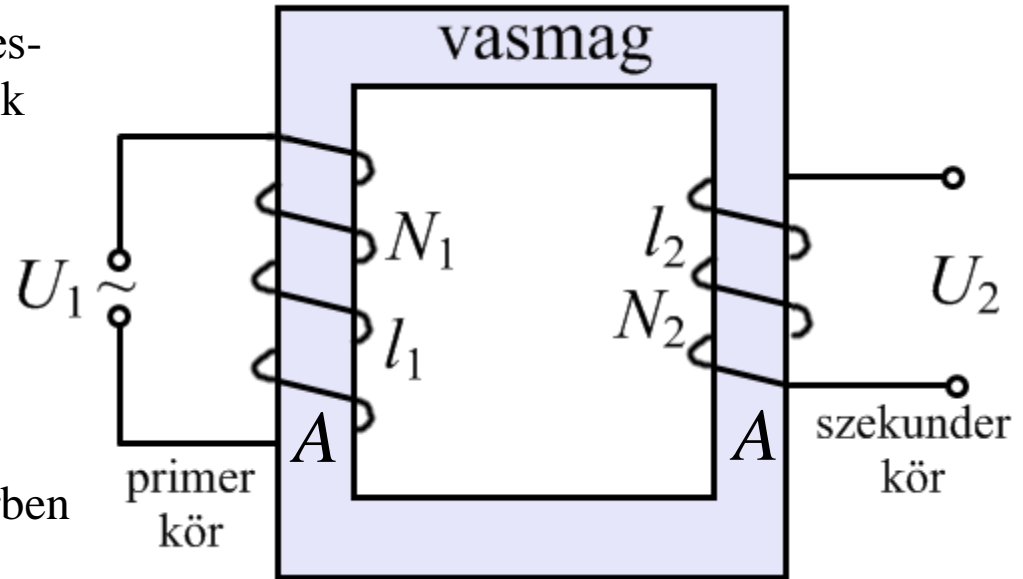
A szekunder tekercs fluxusa az primerben folyó áram miatt ( $A$  ugyanaz):

$$\Phi_{12} = B_1 N_2 A = \frac{\mu N_1 N_2 A I_1}{l_1} = L_{12} I_1$$

A szekunder körben indukálódott elektromotoros erő:  $\varepsilon_{12} = -\frac{d\Phi_{12}}{dt} = -L_{12} \frac{dI_1}{dt}$

Szerepeket megcserélve kapnánk:  $\Phi_{21} = B_2 N_1 A = \frac{\mu N_2 N_1 A I_2}{l_2} = L_{21} I_2$

Látható, hogy ha  $l_1 = l_2$  akkor  $L_{12} = L_{21} = M$  (**kölcsönös indukciós együttható**).



# Huroktörvény általánosítása változó áramra

A tekercsben indukálódott elektromotoros erő:

$$\varepsilon_i = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \int_F \vec{B} \cdot d\vec{A} = -L \frac{dI}{dt}$$

A tekercs  $L$  önindukciós együtthatója egyben a kör önindukciós együtthatója.

A kondenzátoron eső feszültség ( $g_2$  görbe):

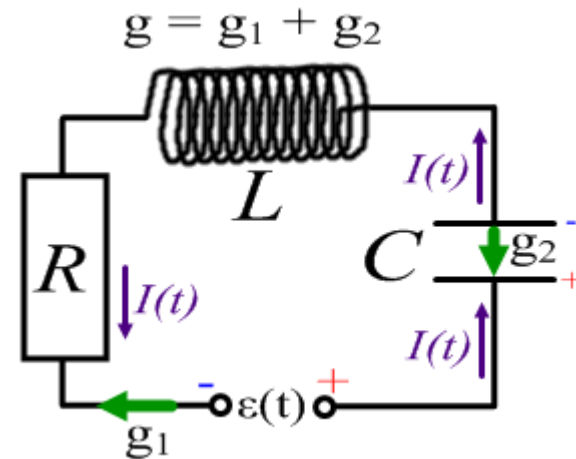
$$U = \frac{Q}{C}$$

A  $g = g_1 + g_2$  zárt görbe mentén kiintegrálva az elektromos térerősséget (nem nulla, mert az indukált tér örvényes és nem konzervatív):

$$IR + \frac{Q}{C} - \varepsilon = \varepsilon_i$$

Tehát a huroktörvény általánosított egyenlete soros  $RLC$  körre:

$$IR + L \frac{dI}{dt} + \frac{Q}{C} = \varepsilon$$



Valamilyen  $t$  időben  
 $I(t)$  áram folyik.



## Bekapcsolási jelenségek $RL$ körben\*

A K kapcsolóval a  $t = 0$  időpontban rákapcsoljuk a kört az áramforrást.  
Az  $RL$  körre felírva az általános huroktörvényt:

$$IR + L \frac{dI}{dt} = \varepsilon$$

Átrendezve és szétválasztva a változókat:

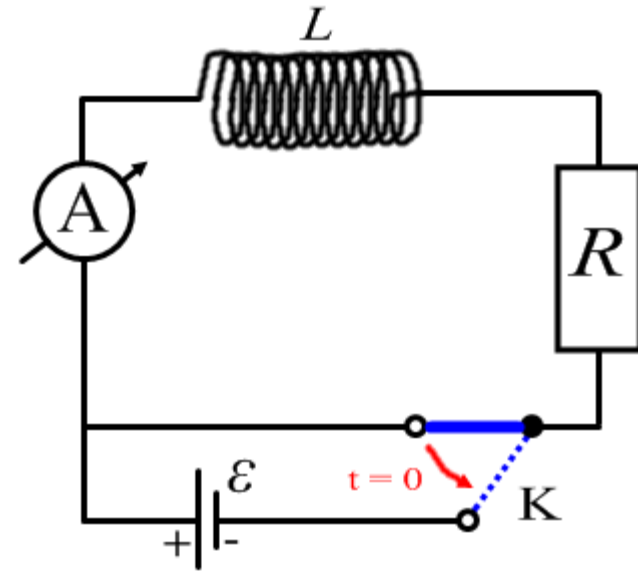
$$\frac{1}{L} dt = \frac{dI}{\varepsilon - IR}$$

Kiintegráljuk mindkét oldalt  $t = 0$  és egy  $t$  idő között,  
miközben az áramerősség 0-ról  $I$ -re nő:

$$\int_0^t \frac{1}{L} dt = \int_0^I \frac{dI}{\varepsilon - IR} \rightarrow \frac{1}{L} t = \left[ \frac{-\ln(\varepsilon - IR)}{R} \right]_0^I = \frac{-\ln(\varepsilon - IR)}{R} + \frac{\ln \varepsilon}{R}$$

$$-\frac{R}{L} t = \ln \frac{\varepsilon - IR}{\varepsilon} \rightarrow e^{-\frac{R}{L} t} = \frac{\varepsilon - IR}{\varepsilon} \rightarrow \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{R}{L} t} = \frac{\varepsilon}{R} - I$$

Tehát az áramerősség az idő függvényében:  $I = \frac{\varepsilon}{R} \left( 1 - e^{-\frac{R}{L} t} \right)$



[ANIMÁCIÓ!](#)

## Kikapcsolási jelenségek $RL$ körben\*

A  $K$  kapcsolóval a  $t = 0$  időpontban lekapcsoljuk a körről az áramforrást.

Az  $RL$  körre felírva az általános huroktörvényt:

$$IR + L \frac{dI}{dt} = 0$$

Átrendezve és szétválasztva a változókat:

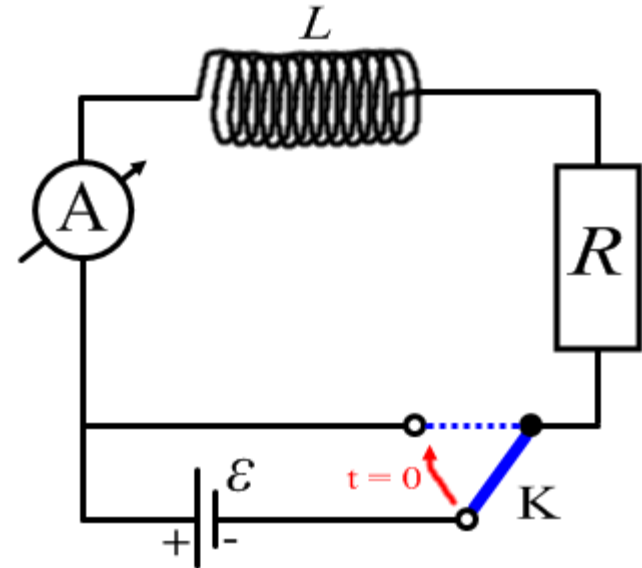
$$-\frac{R}{L} dt = \frac{dI}{I}$$

Kiintegráljuk mindkét oldalt  $t = 0$  és egy  $t$  idő között, miközben az áramerősség  $I_0 = \varepsilon/R$ -ről  $I$ -re csökken:

$$\int_0^t -\frac{R}{L} dt = \int_{I_0}^I \frac{dI}{I} \rightarrow -\frac{R}{L} t = \ln I - \ln I_0$$
$$-\frac{R}{L} t = \ln \frac{I}{I_0} \rightarrow e^{-\frac{R}{L} t} = \frac{I}{I_0}$$

Tehát az áramerősség az idő függvényében:  $I = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{R}{L} t} = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \tau = \frac{L}{R}$

Az  $RL$  kör időállandója  $\tau$  adja meg, hogy mennyi idő alatt esik az áram  $e$ -ad részére.



## Bekapcsolási jelenségek $RC$ körben\*

A  $K$  kapcsolóval a  $t = 0$  időpontban rákapcsoljuk a kört az áramforrást.

Az  $RC$  kört felírva az általános huroktörvényt:

$$IR + \frac{Q}{C} = \varepsilon \quad \left( I = \frac{dQ}{dt} \right) \quad \rightarrow \quad R \frac{dQ}{dt} + \frac{Q}{C} = \varepsilon$$

Átrendezve és szétválasztva a változókat:

$$\frac{dt}{RC} = \frac{dQ}{\varepsilon C - Q}$$

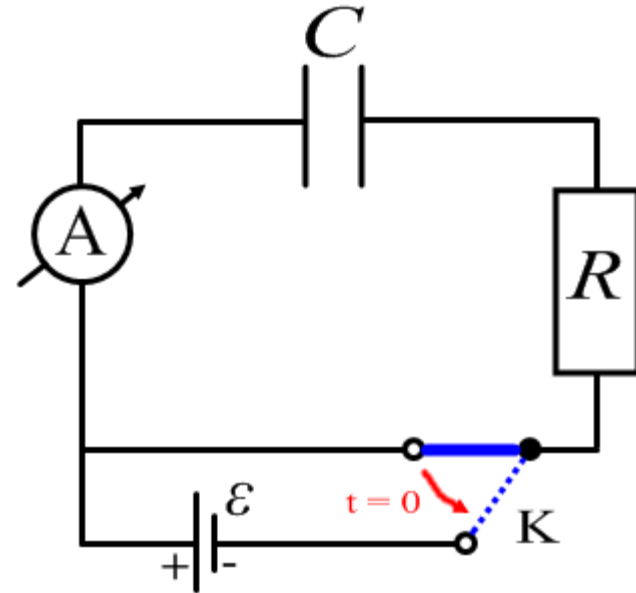
Kiintegráljuk mindkét oldalt  $t = 0$  és egy  $t$  idő között, miközben az töltés  $0$ -ról  $Q$ -ra nő:

$$\int_0^t \frac{dt}{RC} = \int_0^Q \frac{dQ}{\varepsilon C - Q} \quad \rightarrow \quad \frac{t}{RC} = [-\ln(\varepsilon C - Q)]_0^Q = \ln \varepsilon C - \ln(\varepsilon C - Q)$$

$$-\frac{t}{RC} = \ln \frac{\varepsilon C - Q}{\varepsilon C} \quad \rightarrow \quad e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{\varepsilon C - Q}{\varepsilon C} \quad \rightarrow \quad Q = \varepsilon C \left( 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)$$

Deriválva az idő szerint:  $I = \frac{dQ}{dt} = \frac{\varepsilon C}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \tau = RC$

A  $\tau$  időállandó adja meg, hogy mennyi idő alatt esik a töltő áram  $e$ -ad részére.



# Kikapcsolási jelenségek $RC$ körben\*

A  $K$  kapcsolóval a  $t = 0$  időpontban lekapcsoljuk az áramforrást és kisütjük a kondenzátort.

Az  $RC$  körre felírva az általános huroktörvényt:

$$R \frac{dQ}{dt} + \frac{Q}{C} = 0 \quad \left( I = \frac{dQ}{dt} \right) \quad \rightarrow \quad -Q = RC \frac{dQ}{dt}$$

Átrendezve és szétválasztva a változókat:

$$-\frac{dt}{RC} = \frac{dQ}{Q}$$

Kiintegráljuk mindkét oldalt  $t = 0$  és egy  $t$  idő között, miközben az töltés  $Q_0 = \varepsilon C$ -ről  $Q$ -ra csökken:

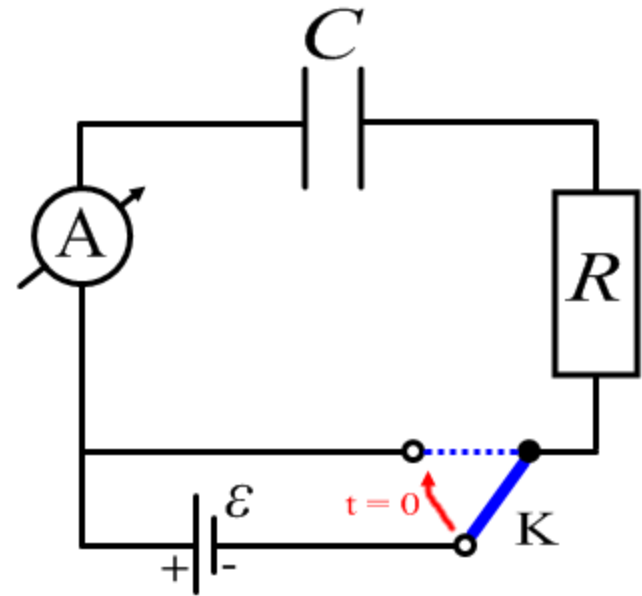
$$\int_0^t -\frac{dt}{RC} = \int_{Q_0}^Q \frac{dQ}{Q} \quad \rightarrow \quad -\frac{t}{RC} = \ln Q - \ln Q_0$$

$$-\frac{t}{RC} = \ln \frac{Q}{Q_0} \quad \rightarrow \quad e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{Q}{Q_0} \quad \rightarrow \quad Q = Q_0 e^{-\frac{t}{RC}} = \varepsilon C e^{-\frac{t}{RC}}$$

Deriválva az idő szerint:  $I = -\frac{dQ}{dt} = \frac{\varepsilon C}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{t}{RC}} = \frac{\varepsilon}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \tau = RC$

A  $\tau$  időállandó adja meg, hogy mennyi idő alatt esik a kisütő áram  $e$ -ad részére.

A negatív jel most azért kell, mert a töltés csökken de mi szeretnénk pozitív értékeket.



## Ideális tekercs szinuszos váltakozó feszültségen\*

A körre most is az általános huroktörvényt írjuk fel figyelembe véve hogy az elektromotoros erő most függ az időtől:

$$L \frac{dI}{dt} = \varepsilon(t) = \varepsilon_0 \sin \omega t$$

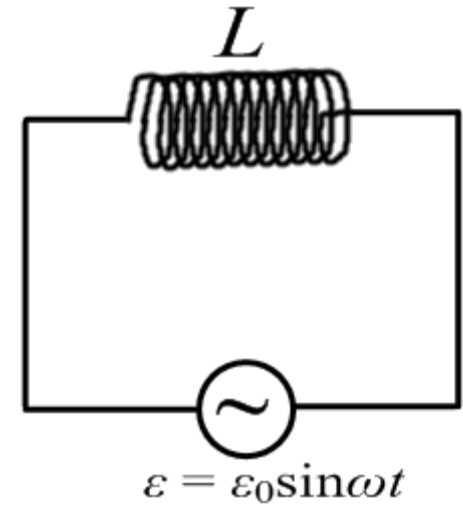
Átrendezve és az idő szerint kiintegrálva kapjuk:

$$I(t) = -\frac{\varepsilon_0}{L\omega} \cos \omega t = \frac{\varepsilon_0}{L\omega} \sin \left( \omega t - \frac{\pi}{2} \right) = I_0 \sin \left( \omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

A feszültség és az áramerősség maximális értékeinek hányadosára bevezetjük az induktív ellenállást:

$$X_L = \frac{\varepsilon_0}{I_0} = L\omega$$

Az áramerősség továbbá  $\pi/2$  fáziskésésben van a tekercsre kapcsolt feszültséghez képest.



## Kondenzátor szinuszos váltakozó feszültségen\*

A kondenzátor a váltakozó feszültség hatására periodikusan feltöltődik és kisül.  
Az általános hurokegyenletet felírva:

$$\frac{Q}{C} = \varepsilon(t) = \varepsilon_0 \sin \omega t$$

Átrendezve és az idő szerint deriválva kapjuk az áramerősséget:

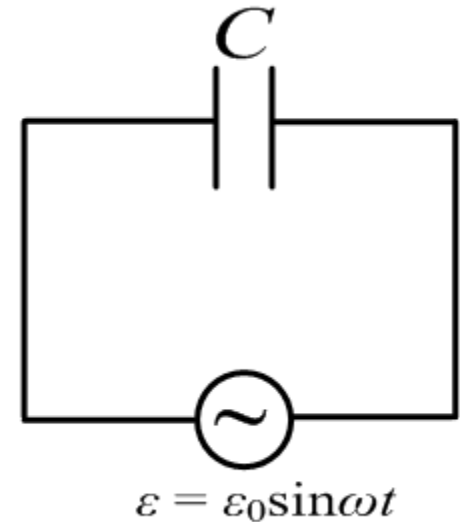
$$I(t) = \frac{dQ}{dt} = \frac{d}{dt} (C\varepsilon_0 \sin \omega t) = C\varepsilon_0 \omega \cos \omega t = I_0 \cos \omega t$$

A feszültség és az áramerősség maximális értékeinek hányadosára bevezetjük a kapacitív ellenállást:

$$X_C = \frac{\varepsilon_0}{I_0} = \frac{1}{C\omega}$$

Az áramerősség továbbá  $\pi/2$  fázissal siet a kondenzátorra kapcsolt feszültséghez képest:

$$I(t) = I_0 \cos \omega t = I_0 \sin \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right)$$



# A transzformátor

A primer kör tekercse egy váltóáramú áramforrásra van kapcsolva:

$$U_1(t) = U_{1,0} \sin \omega t$$

Ennek hatására az áram a primer körben (elhanyagolható ohmos ellenállás):

$$I_1(t) = -\frac{U_{1,0}}{L_1 \omega} \cos \omega t \quad L_1 = \frac{\mu N_1^2 A_1}{l_1}$$

A primer tekercsben a mágneses indukció:

$$B_1(t) = \frac{\mu N_1 I_1}{l_1} = \mu N_1 \frac{U_{1,0}/l_1}{\frac{\mu N_1^2 A_1}{l_1} \omega} (-\cos \omega t)$$

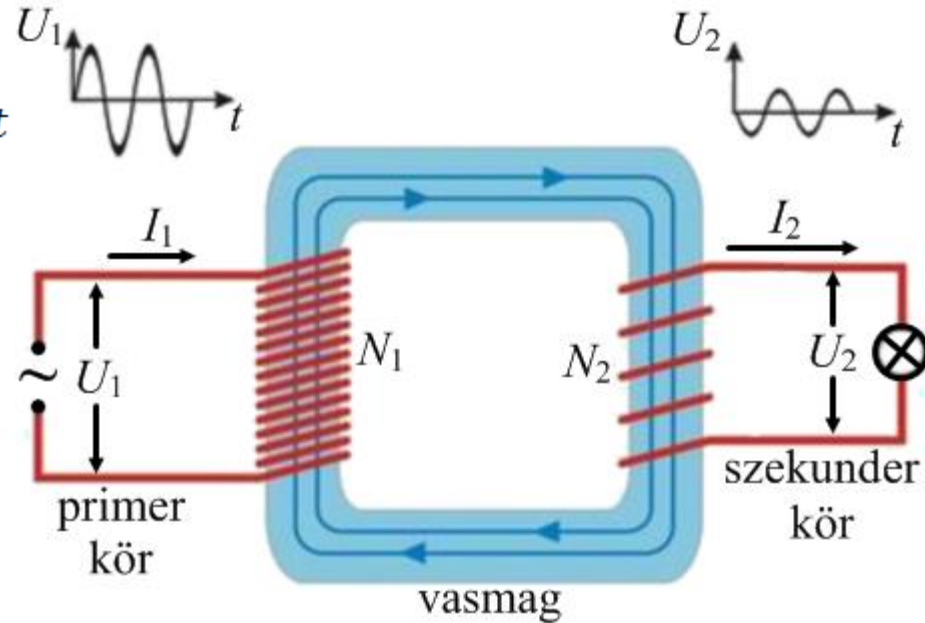
$$B_1(t) = \frac{U_{1,0}}{N_1 A_1 \omega} (-\cos \omega t)$$

A szekunder tekercsben az indukálódott feszültség:

Tehát:  $\frac{U_{2,0}}{U_{1,0}} = \frac{N_2}{N_1}$

Mivel  $P_{1,0} = P_{2,0} \rightarrow U_{1,0} I_{1,0} = U_{2,0} I_{2,0}$

Feszültség feltranszformálásakor az áram letranszformálódik és fordítva:  $\frac{I_{1,0}}{I_{2,0}} = \frac{N_2}{N_1}$



Az indukcióvonalak a vasmagban haladnak ezért a menetfluxus nem változik:

$$B_2 A_2 = B_1 A_1 = \frac{U_{1,0}}{N_1 \omega} (-\cos \omega t)$$

$$U_2(t) = -\frac{d\Phi_2}{dt} = -\frac{d(N_2 A_2 B_2)}{dt} = -\frac{N_2}{N_1} U_{1,0} \sin \omega t$$

# Soros $RLC$ kör gerjesztett elektromágneses rezgései

Felírva az általános huroktörvényt:

$$IR + L \frac{dI}{dt} + \frac{Q}{C} = \varepsilon(t) = \varepsilon_0 \cos \omega t$$

A kondenzátor töltése és az áramerősség közötti kapcsolat:

$$I = \frac{dQ}{dt} = \dot{Q} \quad \text{és} \quad i = \ddot{Q}$$

Ezzel a huroktörvény egyenlete átrendezve:

$$L\ddot{Q} + R\dot{Q} + \frac{Q}{C} = \varepsilon_0 \cos \omega t$$

Ez szerkezetét tekintve ugyanolyan mint a gerjesztett mechanikai rezgés mozgásegyenlete:

$$m\ddot{x} + b\dot{x} + Dx = F_0 \cos \omega t$$

A megfelelő mennyiségek:

$$x \rightarrow Q$$

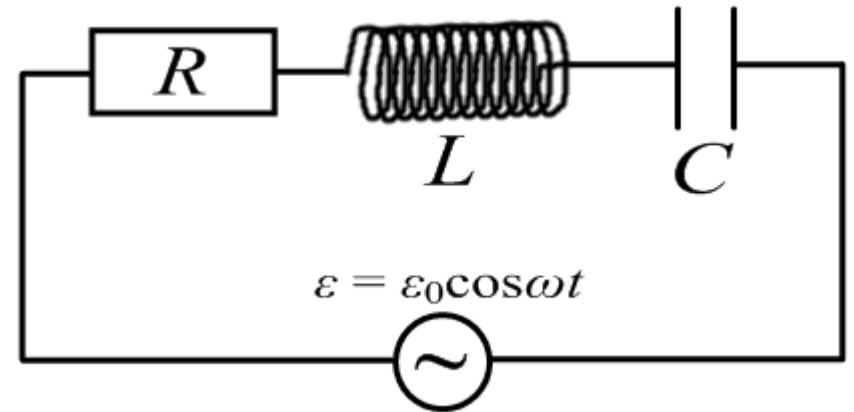
$$m \rightarrow L \text{ (tehetetlenség)}$$

$$b \rightarrow R \text{ (csillapítás)}$$

$$D \rightarrow 1/C \text{ (rúgóállandó)}$$

$$\varepsilon_0 \rightarrow F_0 \text{ (gerjesztés csúcsértéke)}$$

$$\alpha = \frac{b}{2m} \rightarrow \frac{R}{2L} \text{ (csillapítási tényező)}$$



[LÁSD VIDEÓ IDEKATTINVA!](#)

Ez alapján a rezonancia körfrekvenciára várjuk:

$$\omega_r = \sqrt{\frac{D}{m}} \rightarrow \sqrt{\frac{1}{LC}}$$



# Differenciálegyenlet soros *RLC* kör esetén

A másodrendű lineáris inhomogén differenciálegyenlet:

$$L\ddot{Q} + R\dot{Q} + \frac{Q}{C} = \varepsilon_0 \cos \omega t$$

Ennek általános megoldása a homogén egyenlet (a jobb oldal zérus, lásd csillapodó rezgések) általános megoldása és az inhomogén egyenlet partikuláris megoldásának összegeként írható fel:  $Q_{inh.ált.} = Q_{hom.ált.} + Q_{inh.part.}$

A homogén egyenlet általános megoldása időben lecseng. Elegendően hosszú idő után, a tranziens jelenségeket követően, a megoldást az inhomogén egyenlet partikuláris megoldása szolgáltatja. Ezt a megoldást keressük  $Q(t)$  formájában:

Az eredeti egyenlet mellé felvesszünk egy segédegyenletet is, fizikai jelentés nélkül:

$$L\ddot{Q} + R\dot{Q} + \frac{1}{C}Q = \varepsilon_0 \cos \omega t$$

$$L\ddot{Q}'i + R\dot{Q}'i + \frac{1}{C}Q'i = \varepsilon_0 i \sin \omega t \quad (i = \sqrt{-1})$$

A két egyenletet összeadva:

$$L(\ddot{Q} + i\ddot{Q}') + R(\dot{Q} + i\dot{Q}') + \frac{1}{C}(Q + iQ') = \varepsilon_0(\cos \omega t + i \sin \omega t)$$

Euler-összefüggés:  $e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi$  Tehát:  $\cos \omega t + i \sin \omega t = e^{i\omega t}$

# Komplex mennyiségek soros $RLC$ kör esetén

Bevezetjük a következő komplex mennyiségeket:

Komplex töltés:  $\tilde{Q} = Q + iQ'$

Komplex elektromotoros erő:  $\tilde{\varepsilon} = \varepsilon_0 e^{i\omega t}$

Ezeket beírva az egyenletbe:

$$L\ddot{\tilde{Q}} + R\dot{\tilde{Q}} + \frac{1}{C}\tilde{Q} = \tilde{\varepsilon}$$

Az egyenlet megoldását a következő alakban keressük:  $\tilde{Q} = \tilde{Q}_0 e^{i\omega t}$

Ahol  $\tilde{Q}_0$  a komplex töltés csúcsértéke (amplitúdója).

A komplex töltés deriváltja a komplex áram:  $\dot{\tilde{Q}} = i\omega\tilde{Q}_0 e^{i\omega t} = i\omega\tilde{Q} = \tilde{I} \rightarrow \tilde{Q} = \frac{\tilde{I}}{i\omega}$

Valamint:  $\ddot{\tilde{Q}} = (i\omega)^2\tilde{Q}_0 e^{i\omega t} = -\omega^2\tilde{Q}$

$$-L\omega^2\tilde{Q} + i\omega R\tilde{Q} + \frac{1}{C}\tilde{Q} = \tilde{\varepsilon}$$

$$i\omega\tilde{Q} \left( R - \frac{L\omega^2}{i\omega} + \frac{1}{i\omega C} \right) = \tilde{\varepsilon}$$

$$i\omega\tilde{Q} \left( R + iL\omega - i\frac{1}{\omega C} \right) = \tilde{\varepsilon}$$

$$\tilde{I} \left[ R + i \left( L\omega - \frac{1}{\omega C} \right) \right] = \tilde{\varepsilon} \quad \rightarrow \quad \tilde{I}\tilde{Z} = \tilde{\varepsilon} \quad \text{komplex Ohm-törvény}$$

# Komplex és valós impedancia

A komplex impedanciára kaptuk:  $\tilde{Z} = R + i\left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)$

Az induktív és kapacitív reaktanciák komplex alakja:  $\tilde{X}_L = iL\omega$  és  $\tilde{X}_C = -i\frac{1}{\omega C}$

$X_L = L\omega$  induktív reaktancia

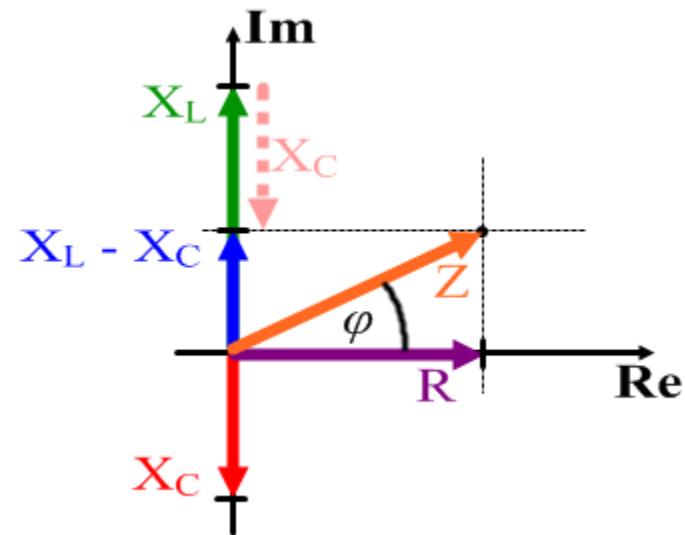
$X_C = \frac{1}{\omega C}$  kapacitív reaktancia

Az impedancia:

$$|\tilde{Z}| = Z = \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

A komplex impedancia valós tengellyel bezárt szögére:  $\operatorname{tg} \varphi = \frac{L\omega - \frac{1}{\omega C}}{R}$  és  $\cos \varphi = \frac{R}{Z}$

Ezekkel felírva a komplex impedanciát:  $\tilde{Z} = Z e^{i\varphi}$



## Soros $RLC$ körben folyó áram

A komplex Ohm-törvény alapján a komplex áramerősség:

$$\tilde{I} = \frac{\tilde{\varepsilon}}{\tilde{Z}} = \frac{\varepsilon_0 e^{i\omega t}}{Z e^{i\varphi}} = \frac{\varepsilon_0}{Z} e^{i(\omega t - \varphi)} = I_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = I_0 \cos(\omega t - \varphi) + i I_0 \sin(\omega t - \varphi)$$

A komplex áramnak csak a valós része rendelkezik fizikai jelentéssel (ez a megoldás):

$$I = I_0 \cos(\omega t - \varphi)$$

ahol  $I_0 = \frac{\varepsilon_0}{Z}$  az áram csúcsértéke.

$$I_0 = \frac{\varepsilon_0}{\sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)^2}}$$

A  $\varphi$  szög a fáziskésés szöge. Ennyivel késik az áram a gerjesztő feszültséghez képest.

Ha  $\varphi > 0$  akkor  $I$  késik  $\varepsilon$ -hoz képest, ha pedig  $\varphi < 0$  akkor  $I$  siet  $\varepsilon$ -hoz képest.

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{L\omega - \frac{1}{\omega C}}{R} \quad \text{és} \quad \cos \varphi = \frac{R}{Z} \quad (\text{előző oldali fázisdiagram alapján})$$

# Feszültség az áramköri elemeken

A különböző áramköri elemeken úgy kapjuk meg a komplex feszültségeket, hogy a komplex áramerősséget megszorozzuk a megfelelő komplex reaktanciával vagy az ellenállással. A tényleges feszültséget a kapott eredmény valósrésze adja meg.

$$\tilde{U}_R = \tilde{I}R = RI_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = U_{R0} e^{i(\omega t - \varphi)}$$

$$U_R(t) = U_{R0} \cos(\omega t - \varphi), \text{ ahol } U_{R0} = RI_0$$

$$\tilde{U}_C = \tilde{X}_C \tilde{I} = -i \frac{1}{\omega C} I_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = e^{-i\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\omega C} I_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = \frac{1}{\omega C} I_0 e^{i(\omega t - \varphi - \frac{\pi}{2})} = U_{C0} e^{i(\omega t - \varphi - \frac{\pi}{2})}$$

$$U_C(t) = U_{C0} \cos(\omega t - \varphi - \frac{\pi}{2}), \text{ ahol } U_{C0} = \frac{1}{\omega C} I_0$$

$$\tilde{U}_L = \tilde{X}_L \tilde{I} = iL\omega I_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = e^{i\frac{\pi}{2}} L\omega I_0 e^{i(\omega t - \varphi)} = L\omega I_0 e^{i(\omega t - \varphi + \frac{\pi}{2})} = U_{L0} e^{i(\omega t - \varphi + \frac{\pi}{2})}$$

$$U_L(t) = U_{L0} \cos(\omega t - \varphi + \frac{\pi}{2}), \text{ ahol } U_{L0} = L\omega I_0$$

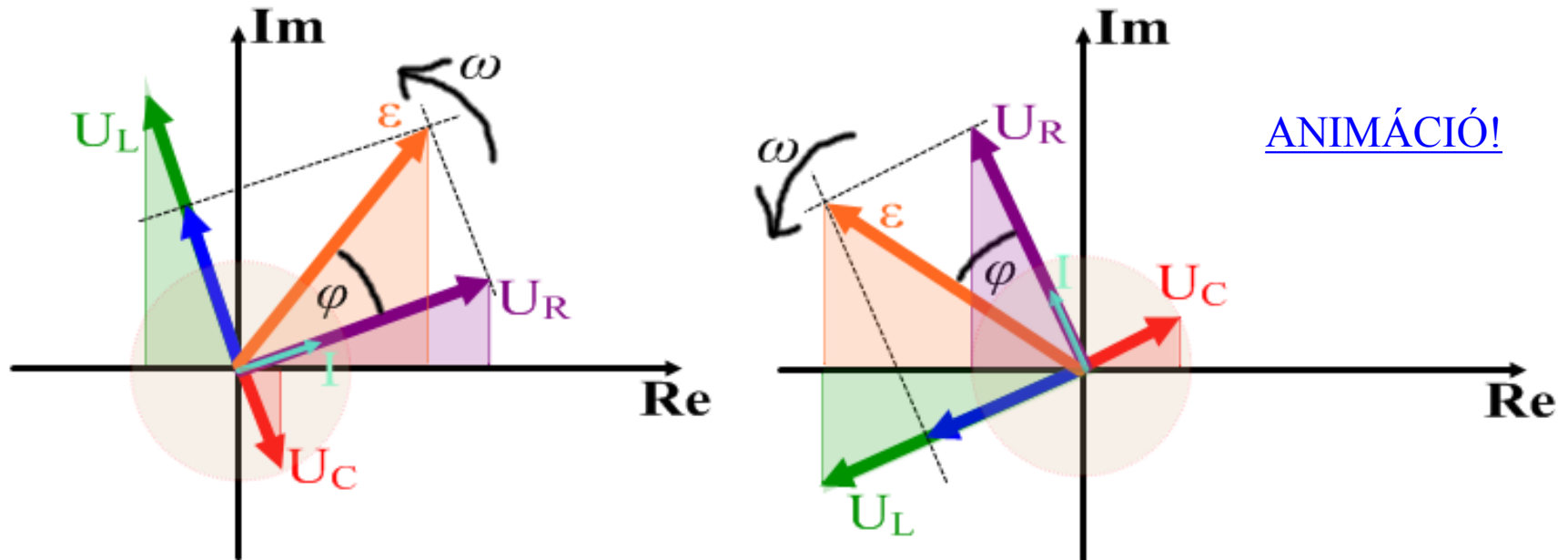
[ANIMÁCIÓ!](#)

Látható, hogy az Ohmos ellenálláson a feszültség az áramerősséggel fázisban van, de a kondenzátoron  $\pi/2$  fázissal késik, míg a tekercsen  $\pi/2$  fázissal siet.

A komplex tárgyalásmód nem használható a kezdeti tranziens jelenség leírására, valamint akkor, ha  $\varepsilon(t)$  nem szinuszos vagy koszinuszos függvény.

# Feszültségek grafikus ábrázolása

Grafikusan a feszültségeket úgy kaphatjuk meg, hogy az impedancia vektorábrán minden ellenállás-jellegű mennyiséget beszorzunk az áramerősséggel.



$$\text{Eredeti egyenlet: } L\dot{I} + RI + \frac{1}{C}Q = \varepsilon \quad \rightarrow \quad \tilde{U}_L + \tilde{U}_R + \tilde{U}_C = \tilde{\varepsilon}$$

Az Ohmos ellenálláson a feszültség az áramerősséggel fázisban van, a kondenzátoron  $\pi/2$  fázissal késik, a tekercsen pedig  $\pi/2$  fázissal siet. Az ábra  $\omega$  szögsebességgel forog az origó körül. Egy időpontban a ténylegesen mérhető feszültség a valós tengelyre vett vetület. Az áramerősségre és elektromotoros erőre ugyanez vonatkozik.

# Áramrezonancia soros $RLC$ körben

A kapacitív és az induktív reaktanciák függenek a frekvenciától, ezért az impedancia is frekvenciafüggő:

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

Amikor az impedancia minimális értéket vesz fel az áramerősség a lehető legnagyobb. Rezonancia frekvencia az a frekvencia amelynél az impedancia minimális és áramrezonancia lép fel. Látható, hogy ez akkor igaz amikor:

$$L\omega_r = \frac{1}{\omega_r C} \rightarrow \omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Ebben az esetben a kondenzátor és a tekercs éppen kiejtik egymás hatását, tehát az áram fáziskésése nulla lesz, az impedancia pedig egyszerűen az ohmos ellenállással lesz egyenlő:

$$\operatorname{tg} \varphi_r = \frac{L\omega_r - \frac{1}{\omega_r C}}{R} = 0 \rightarrow \varphi_r = 0$$

$$Z_r = \sqrt{R^2 + (0)^2} = \sqrt{R^2} = R$$

## Feszültségrezonanciák soros $RLC$ körben\*

Az ohmos ellenálláson eső feszültség csúcsértéke:  $U_{R0} = RI_0$

Mivel az  $R$  csak egy állandó, az ellenálláson eső feszültség rezonanciája az áramrezonanciával megegyező frekvencián történik:

$$\omega_R = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

A kondenzátoron eső feszültség csúcsértéke:  $U_{C0} = \frac{1}{\omega C} I_0 = \frac{\varepsilon_0}{\omega C \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)^2}}$

A rezonancia körfrekvencia értékénél ennek szélsőértéke van, tehát a derivált nulla.

$$0 = \frac{dU_{C0}}{d\omega} \rightarrow \omega_C = \sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{R^2}{2L^2}}$$

A tekercs feszültségének rezonanciájára az előzőhöz hasonlóan:

$$0 = \frac{dU_{L0}}{d\omega} = \frac{d}{d\omega} (\omega LI_0) = \frac{d}{d\omega} \frac{\omega L \varepsilon_0}{\sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{\omega C}\right)^2}} \rightarrow \omega_L = \sqrt{\frac{1}{LC - \frac{C^2 R^2}{2}}}$$



# Teljesítmény soros $RLC$ körben

Az áramforrás pillanatnyi teljesítménye:  $P(t) = \varepsilon(t)I(t) = \varepsilon_0 \cos \omega t I_0 \cos(\omega t - \varphi)$

Ezt átalakítjuk trigonometrikus összefüggések felhasználásával:

$$\begin{cases} \cos(\alpha + \beta) = \cos\alpha\cos\beta - \sin\alpha\sin\beta \\ \cos(\alpha - \beta) = \cos\alpha\cos\beta + \sin\alpha\sin\beta \end{cases} +$$

$$\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta) = 2\cos\alpha\cos\beta$$

$$\frac{\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)}{2} = \cos\alpha\cos\beta$$

Legyenek:  $\alpha = \omega t$  és  $\beta = \omega t - \varphi$   $\frac{\cos(2\omega t - \varphi) + \cos \varphi}{2} = \cos\omega t \cos(\omega t - \varphi)$

Tehát a pillanatnyi teljesítmény:  $P(t) = \frac{\varepsilon_0 I_0}{2} [\cos(2\omega t - \varphi) + \cos \varphi]$  **15. feladat**

Az átlagteljesítmény ennek az időátlaga, de az első tag egész periódusokra vett integrálja nulla. A második (konstans) tag időátlaga önmaga:

$$\bar{P} = \frac{\varepsilon_0 I_0}{2} \cos \varphi = \frac{\varepsilon_0}{\sqrt{2}} \frac{I_0}{\sqrt{2}} \cos \varphi = \varepsilon_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \frac{R}{Z} = I_{\text{eff}}^2 R \quad \begin{array}{l} \text{ez rezonancia esetén} \\ \text{a legnagyobb} \end{array}$$

Ezt hívják  $P_h$  hatásos teljesítménynek. A  $\cos \varphi = R/Z$  szorzó pedig a teljesítménytényező.

Látszólagos teljesítmény:  $P_l = \varepsilon_{\text{eff}} I_{\text{eff}}$  Meddő teljesítmény:  $P_m = \varepsilon_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \sin \varphi$

# Az Ampère-féle gerjesztési törvény korrekciója

Probléma:

**Az Ampère-féle gerjesztési törvény és a töltésmegmaradás ellentmondása.**

Ampère-féle gerjesztési törvény differenciális alakja: (1)  $\nabla \times \vec{H} = \vec{j}$

A töltésmegmaradás (kontinuitási egyenlet) differenciális alakja: (2)  $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0$

Az (1) egyenlet divergenciája:  $\underbrace{\nabla \cdot (\nabla \times \vec{H})}_0 = \nabla \cdot \vec{j}$

Tehát (1) alapján:  $\nabla \cdot \vec{j} = 0$                       (2) alapján:  $\nabla \cdot \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$

A töltésmegmaradás biztosan igaz, így az (1) Ampère törvényt kell korigálnunk:

Mivel a Gauss törvény alapján:  $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$     így:  $\frac{\partial \rho}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \nabla \cdot \vec{D} = \nabla \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

A Maxwell által alkalmazott korrekcióval:  $\nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$  ← eltolási áramsűrűség

lokális (differenciális) alak

Ellenőrzés divergenciát véve:  $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{H}) = \nabla \cdot \vec{j} + \nabla \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

$0 = \nabla \cdot \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t}$  a töltésmegmaradást kaptuk

# Az Ampère-Maxwell-féle gerjesztési törvény

Tehát Maxwell elméleti megfontolások alapján feltételezte, hogy a változó elektromos tér szintén örvényes mágneses teret kelt.

Az Ampère-Maxwell-féle gerjesztési törvény:  $\nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$  ← eltolási áramsűrűség

Kiintegrálva a lokális (differenciális) alakot egy rögzített  $F$  felületre:

$$\int_F (\nabla \times \vec{H}) \cdot d\vec{A} = \int_F \vec{j} \cdot d\vec{A} + \int_F \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{A}$$

Stokes-törvényét

alkalmazva megkapjuk az integrális alakot:  $\oint_g \vec{H} \cdot d\vec{s} = \sum_i I_i + \underbrace{\frac{d}{dt} \int_F \vec{D} \cdot d\vec{A}}_{\text{eltolási áram}}$

Az elektromos indukciófluxust beírva:  $\oint_g \vec{H} \cdot d\vec{s} = \sum_i I_i + \frac{d\Psi}{dt}$

Az eltolási áram nem jár töltések áramlásával.

Az első tagban  $I_i$  a vezetési áramok algebrai összege.

Példa: Kondenzátor feltöltésénél (ill. kisülésénél) a lemezek közötti változó elektromos tér is ugyanúgy mágneses teret hoz létre mint a lemezekhez futó zsinórokban folyó vezetési áram a vezetékek körül.

# A Maxwell-egyenletek rendszere

A XIX. század legnagyobb hatású eredménye, az elektromágneses hullámok elméleti alapja.

1. Az Ampère-Maxwell-féle gerjesztési törvény:

$$\oint_g \vec{H} \cdot d\vec{s} = \sum_i I_i + \frac{d}{dt} \int_F \vec{D} \cdot d\vec{A} \rightarrow \nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

integrális alak

differenciális alak

A mozgó töltések és az időben változó elektromos tér örvényes mágneses teret keltenek.

2. Faraday-Lenz féle indukciós törvény:

$$\oint_g \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d}{dt} \int_F \vec{B} \cdot d\vec{A} \rightarrow \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

integrális alak

differenciális alak

Az időben változó mágneses tér örvényes elektromos teret kelt.

# A Maxwell-egyenletek rendszere

3. Az elektromos Gauss-törvény:

$$\oint_F \vec{D} \cdot d\vec{A} = Q \quad \rightarrow \quad \nabla \cdot \vec{D} = \rho$$

integrális alak      differenciális alak

Az elektromos tér forrásai a töltések.

4. A mágneses Gauss-törvény:

$$\oint_F \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0 \quad \rightarrow \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0$$

integrális alak      differenciális alak

A mágneses térnek nincsenek forrásai (nincsenek monopólusok).

Szükség van még az alábbi egyenletekre:

---

Lineáris anyagegyenletek:  $\vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{H}$  és  $\vec{D} = \varepsilon_0 \varepsilon_r \vec{E}$  (csak közelítő jellegűek)

Differenciális Ohm-törvény:  $\vec{j} = \sigma(\vec{E} + \vec{E}^*)$